

## Chapitre 6 - Espaces de Sobolev et problèmes variationnels

### 1 - Le Laplacien avec condition de Dirichlet dans un ouvert borné.

**Théorème 1.1.** L'espace  $H^1(\Omega)$  est un espace de Hilbert séparable. L'espace  $W^{1,p}(\Omega)$ ,  $1 < p < \infty$  est un espace réflexif séparable. L'espace  $W^{1,1}(\Omega)$  est un espace de Banach séparable et l'espace  $W^{1,\infty}(\Omega)$  est un espace de Banach non séparable.

*Preuve du Théorème 1.1.* • Montrons que  $W^{1,p}(\Omega)$ ,  $1 < p < \infty$  est réflexif. En effet, l'application  $T : W^{1,p}(\Omega) \rightarrow L^p(\Omega)^{N+1}$ ,  $u \mapsto [u, \partial_1 u, \dots, \partial_N u]$  est une isométrie. Donc  $T(W^{1,p}(\Omega))$  est un sev fermé de  $L^p(\Omega)^{N+1}$  qui est réflexif comme produit fini d'espaces réflexifs. On en déduit que  $T(W^{1,p}(\Omega))$  est réflexif et donc également  $W^{1,p}(\Omega)$ .

• Montrons que  $W^{1,p}(\Omega)$ ,  $1 \leq p < \infty$  est séparable. En effet,  $T(W^{1,p}(\Omega))$  est séparable et donc également  $W^{1,p}(\Omega)$ .  $\square$

**Remarques 1.** (i) Soit  $(u_n)$  une suite de  $W^{1,p}$ ,  $1 \leq p \leq \infty$ , telle que  $u_n \rightarrow u$  dans  $L^p$  et  $(\nabla u_n)$  admet une limite dans  $(L^p)^N$ , alors  $u \in W^{1,p}$  et  $u_n \rightarrow u$  dans  $W^{1,p}$ . On peut remplacer les convergences dans  $L^p$  par des convergences au sens  $\sigma(L^p, L^{p'})$ . En particulier, si  $1 < p \leq \infty$ ,  $(u_n)$  est une suite bornée de  $W^{1,p}$  et  $u_n \rightarrow u$   $\sigma(L^p, L^{p'})$  alors  $u \in W^{1,p}$ .

(ii) Pour  $1 < p < \infty$  et  $(u_n)$  une suite de  $W^{1,p}$ , il y a équivalence (à extraction d'une sous-suite près) entre

- (1)  $u_n \rightarrow u$  au sens  $\sigma(W^{1,p}, (W^{1,p})')$ ;
- (2)  $u_n \rightarrow u$  et  $\nabla u_n \rightarrow \nabla u$  au sens  $\sigma(L^p, L^{p'})$ ;
- (3)  $(u_n)$  est bornée dans  $W^{1,p}$ .

En effet, (3) est équivalent à dire que  $(u_n)$  et  $(\nabla u_n)$  sont bornées dans  $L^p$ , qui est équivalent à son tour à (2) grâce à la compacité faible de la boule  $B_{L^p}$  d'une part et grâce à un corollaire de Banach-Steinhaus d'autre part. L'équivalence entre (1) et (3) est vraie pour les mêmes raisons.

(iii) Pour  $p = \infty$ , on garde l'équivalence entre (2) et (3). Plutôt que (1) on s'attend à une convergence faible\*. La question reste donc:  $W^{1,\infty}$  est-il le dual d'un espace de Banach?

(iv) Pour  $1 \leq p \leq \infty$ ,  $f_j \in L^{p'}$ ,  $0 \leq j \leq \infty$ , l'application

$$u \in W^{1,p} \mapsto \Lambda(u) := \int_{\Omega} f_0 u + \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} f_i \partial_i u$$

est une forme linéaire continue sur  $W^{1,p}$ , donc un élément de  $(W^{1,p})'$ . En choisissant  $f_j = 0$  pour tout  $j \neq i$ , on obtient ainsi que (1) implique (2) également dans le cas  $p = 1$ .

(v) On voit que pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$

$$\Lambda(\varphi) = \langle f_0, \varphi \rangle + \sum_i \langle f_i, \partial_i \varphi \rangle = \langle f_0 - \sum_i \partial_i \{f_i\}, \varphi \rangle,$$

de sorte que

$$\Lambda|_{\mathcal{D}(\Omega)} \in \tilde{W}^{-1,p'}(\Omega) := \{T \in \mathcal{D}'(\Omega); T = f_0 - \sum_i \partial_i \{f_i\}, f_j \in L^{p'}\}.$$

Si  $\mathcal{D}(\Omega)$  est dense dans  $W^{1,p}(\Omega)$  on a  $\Lambda \in \tilde{W}^{-1,p'}$ .

**Théorème 1.2 (Friedrichs).** Soit  $u \in W^{1,p}(\Omega)$   $1 \leq p < \infty$ . Il existe une suite  $(u_n)$  de  $\mathcal{D}(\Omega) \subset \mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$  telle que

- (i)  $u_n \rightarrow u$  dans  $L^p(\Omega)$ ;
- (ii)  $\nabla u_n|_\omega \rightarrow \nabla u|_\omega$  dans  $L^p(\omega)^N$  pour tout  $\omega \subset\subset \Omega$ .
- (iii) Par la réciproque du théorème de convergence dominée on peut donc également affirmer que  $|u_n| \leq v \in L^p(\Omega)$ ,  $u_n \rightarrow u$  p.p. dans  $\Omega$ ,  $|\partial_i u_n| \leq w_i \in L^p_{loc}(\Omega)$ ,  $\partial_i u_n \rightarrow \partial_i u$  p.p. dans  $\Omega$ .

*Preuve du Théorème 1.2.* On reprend la suite  $u_n := \rho_n * (\zeta_n u)$ , avec  $\zeta = \mathbf{1}_{K_n}$ ,  $(K_n)$  une suite exhaustive de compacts de  $\Omega$  telle que  $\text{dist}(K_n, \Omega^c) \geq 2/n$ , et  $(\rho_n)$  une suite régularisante,  $\rho_n = n^N \rho(nx)$ ,  $0 \leq \rho \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$ ,  $\text{supp } \rho \subset B(0, 1)$ ,  $\|\rho\|_{L^1} = 1$ , utilisée dans la preuve de la densité de  $\mathcal{D}(\Omega)$  dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$ . On remarque que  $v_n = \zeta_n u \rightarrow u$  dans  $L^p$ , par convergence dominée et puisque  $u \in L^p(\Omega)$ , puis

$$\|\rho_n * v_n - u\|_{L^p(\Omega)} \leq \|\rho_n * (v_n - \bar{u})\|_{L^p(\mathbb{R}^N)} + \|\rho_n * \bar{u} - \bar{u}\|_{L^p(\mathbb{R}^N)} \rightarrow 0,$$

d'où (i). De plus,

$$\nabla u_n = \rho_n * (u \nabla \zeta_n + \zeta_n \nabla u) \quad \text{dans } \omega \subset\subset \Omega,$$

avec  $n^{-1} < \text{dist}(K_n^c, \bar{\omega})$  et  $n^{-1} < \text{dist}(\bar{\omega}, \Omega^c)$  de sorte que  $\zeta_n \equiv 1$  sur  $\bar{\omega} + B(0, 1/n)$ . Alors d'une part,  $\rho_n * (\zeta_n \nabla u) = \rho_n * (\nabla u) \rightarrow \nabla u$  dans  $L^p(\omega)$ . Et d'autre part, puisque  $\nabla \zeta_n = 0$  sur  $\bar{\omega} + B(0, 1/n)$ , on a  $\rho_n * (u \nabla \zeta_n) = 0$  sur  $\omega$ . On a donc (ii). L'assertion (iii) est alors une conséquence de la "réciproque du théorème de convergence dominée".  $\square$

**Proposition 1.3.** Soit  $u \in L^p(\Omega)$  avec  $1 < p \leq \infty$ . Les propriétés suivantes sont équivalentes

- (i)  $u \in W^{1,p}(\Omega)$ ;
- (ii)  $\exists C$  telle que  $\left| \int_\Omega u \partial_i \varphi \right| \leq C \|\varphi\|_{L^{p'}}$   $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ ;
- (iii)  $\exists C$  telle que  $\forall \omega \subset\subset \Omega$ ,  $\forall h \in \mathbb{R}^N$   $|h| < \text{dist}(\bar{\omega}, \Omega^c)$  on a  $\|\tau_h u - u\|_{L^p(\omega)} \leq C |h|$ .

De plus, dans le cas  $p = 1$ , on a (i)  $\Rightarrow$  (ii)  $\Leftrightarrow$  (iii).

*Preuve de la Proposition 1.3.* L'implication (i)  $\Rightarrow$  (ii) est une conséquence immédiate de la définition d'une fonction de  $W^{1,p}(\Omega)$ ,  $1 \leq p \leq \infty$ .

Montrons (i)  $\Rightarrow$  (iii). Si  $u \in C_c^1(\mathbb{R}^N)$  et  $1 \leq p < \infty$ , on écrit

$$u(x-h) - u(x) = - \int_0^1 h \cdot \nabla u(x-th) dt.$$

Par Hölder, il vient

$$|\tau_h u(x) - u(x)|^p \leq |h|^p \int_0^1 |\nabla u(x-th)|^p dt,$$

et après intégration sur le domaine

$$\|\tau_h u - u\|_{L^p(\omega)}^p \leq |h|^p \int_\omega \int_0^1 |\nabla u(x-th)|^p dt dx \leq |h|^p \int_0^1 \int_\Omega |\nabla u(y)|^p dy dt = |h|^p \|\nabla u\|_{L^p(\Omega)}^p.$$

Si  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  et  $1 \leq p < \infty$  on raisonne par densité en utilisant le théorème de Friedrichs. Si  $u \in W^{1,\infty}(\Omega)$  on applique ce qui précède dans  $W^{1,p}(\Omega \cap B_R)$  avec  $R, p < \infty$  et on laisse tendre  $p \rightarrow \infty$ , puis  $R \rightarrow \infty$ .

Montrons (ii)  $\Rightarrow$  (i). De (ii), on déduit que la distribution  $T_i : \varphi \in \mathcal{D}(\Omega) \mapsto - \int_\Omega u \partial_i \varphi dx$  s'étend en une forme linéaire continue de  $L^{p'}(\Omega)$ , elle s'identifie donc à un élément de  $L^p(\Omega)$ :  $\exists v_i \in L^p(\Omega)$  telle que  $\partial_i u = T_i = \{v_i\}$ . Donc  $u \in W^{1,p}(\Omega)$ .

Montrons enfin (iii)  $\Rightarrow$  (ii). Pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$  et  $t > 0$ ,  $|t| < \text{dist}(\text{supp } \varphi, \Omega^c)$  on a

$$\left| \int_\Omega (\tau_{te_i} \varphi - \varphi) u dx \right| = \left| \int_\Omega (\tau_{te_i} u - u) \varphi dx \right| \leq C |t| \|\varphi\|_{L^{p'}},$$

et on obtient (ii) en passant à la limite  $t \rightarrow 0$ .  $\square$

**Définition 1.4.** Soit  $1 \leq p < \infty$ . On définit  $W_0^{1,p}(\Omega)$  comme étant la fermeture de  $C_c^1(\Omega)$  dans  $W^{1,p}(\Omega)$ . On note  $H_0^1(\Omega) = W_0^{1,2}(\Omega)$ . L'espace  $W_0^{1,p}(\Omega)$  est un espace réflexif, séparable comme sev fermé de l'espace  $W^{1,p}(\Omega)$  et l'espace  $H_0^1(\Omega)$  est un espace de Hilbert. On montre sans difficulté en reprenant la preuve du Théorème 1.1 que  $W_0^{1,p}(\mathbb{R}^N) = W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$ , mais en général  $W_0^{1,p}(\Omega) \neq W^{1,p}(\Omega)$ .

**Remarques 2.** (i) Par exemple,  $\mathbf{1}_\Omega \in W^{1,p} \setminus W_0^{1,p}$  si  $\Omega$  est un ouvert borné.

(ii) Pour  $1 \leq p < \infty$ ,  $W_0^{1,p}$  est un sev fermé faible de  $W^{1,p}$  au sens où  $u_n \in W_0^{1,p}$ ,  $u_n \rightharpoonup u$  dans  $L^p$  faible et  $(\nabla u_n)$  est bornée dans  $L^p$  implique  $u \in W_0^{1,p}$ . Indiquons deux preuves. Le plus simple est de dire que cela implique  $u_n \rightharpoonup u$  au sens  $\sigma(W^{1,p}, (W^{1,p})')$  et de conclure grâce à un corollaire de Hahn-Banach. Une deuxième preuve consiste à supposer de plus que  $u_n \rightarrow u$  dans  $L^p$ , et donc  $\nabla u_n \rightharpoonup \nabla u$   $\sigma(L^p, L^{p'})$ , et d'invoquer le lemme de Mazur, il existe une combinaison convexe  $v_N$  des  $(u_n)_{n \geq N}$  telle que  $\nabla v_N \rightarrow \nabla u$  dans  $L^p$  fort, et donc également  $v_N \rightarrow u$  dans  $W^{1,p}$ . On a pas besoin de l'hypothèse supplémentaire  $u_n \rightarrow u$  dans  $L^p$  ici. En effet, si  $v_N = \sum \theta_i^N u_{n_i}$  et  $d$  est la distance associée à la convergence au sens de la topologie faible, on a

$$d(u, v_N) = \sum_j \sum_i \theta_i^N 2^{-j} |\langle w_j, u - u_{n_i} \rangle| \leq \sup_{n \geq N} d(u, u_n) \rightarrow 0 \quad \text{lorsque } N \rightarrow \infty,$$

ici  $(w_j)$  est une suite dense de  $B_{L^{p'}}$ , donc encore  $v_N \rightarrow u$  au sens faible  $L^p$ . En itérant le lemme de Mazur, mais cette fois-ci avec la suite  $(v_N)$ , on construit une suite  $(w_N)$  telle que  $w_N \rightarrow u$  en norme dans  $W^{1,p}$ .

(iii) On a  $(W_0^{1,p})' = W^{-1,p'}$  lorsque  $1 \leq p < \infty$ . On reprend l'isométrie  $T$  du théorème 1.1, qui est donc une bijection de  $W_0^{1,p}$  sur  $G := T(W_0^{1,p}) \subset (L^p)^{N+1}$ . Pour  $F \in (W_0^{1,p})'$  on définit  $\forall v \in G$   $\Lambda(v) := \langle F, T^{-1}v \rangle$  qui est une application linéaire et continue. Par Hahn-Banach on étend  $\Lambda$  en un élément  $\bar{\Lambda} \in ((L^p)^{N+1})'$ , avec  $\|\bar{\Lambda}\|_{((L^p)^{N+1})'} = \|F\|_{(W_0^{1,p})'}$ . Par le théorème de Riesz, il existe  $f_j \in L^{p'}$ ,  $0 \leq j \leq N$ , telle que

$$\bar{\Lambda}(v) = \sum_{j=0}^N \int v_j f_j \quad \forall v \in (L^p)^{N+1}, \quad \text{avec donc } \|\bar{\Lambda}\|_{((L^p)^{N+1})'} = \max_{0 \leq j \leq N} \|f_j\|_{L^{p'}}.$$

On en déduit pour tout  $u \in W_0^{1,p}$

$$\langle F, u \rangle = \Lambda(Tu) = \int u f_0 + \sum_{j=1}^N \int f_j \partial_j u.$$

Or le terme de droite s'identifie à (est!) un élément de  $W^{-1,p'}$ , d'où l'inclusion  $(W_0^{1,p})' \subset W^{-1,p'}$ . L'inclusion étant prouvé dans la remarque 1, on a bien établi l'existence d'une isométrie entre  $(W_0^{1,p})'$  et  $W^{-1,p'}$ .

(iv) On doit pouvoir établir que  $W^{1,\infty} = (W^{-1,1})'$  (à vérifier ...).

(iv) Lorsque  $W_0^{1,p} \neq W^{1,p}$  on a  $W^{-1,p'} \subset (W^{1,p})'$  sans avoir égalité, au moins dans le cas d'un "ouvert régulier". C'est un argument déjà rencontré dans le cadre fonctions continues/mesures de Radon. Soit donc un ouvert régulier  $\Omega$  et acceptons l'existence d'un opérateur "trace" (ou "valeurs au bord")  $\gamma : W^{1,p}(\Omega) \rightarrow L^p(\partial\Omega)$  linéaire continu et tel que  $\gamma u = u|_{\partial\Omega}$  si  $u \in W^{1,p}(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ . On introduit l'espace vectoriel  $G := W_0^{1,p} + \mathbb{R} \mathbf{1}_\Omega \neq W_0^{1,p}$  puisque  $\mathbf{1}_\Omega \notin W_0^{1,p}$ . Alors  $\gamma(u + \lambda \mathbf{1}_\Omega) = \lambda \mathbf{1}_{\partial\Omega}$ , ce qui permet de définir (grâce au théorème de Hahn-Banach) une forme linéaire continue  $\varphi : W^{1,p} \rightarrow \mathbb{R}$  telle que  $\varphi|_G \mathbf{1}_{\partial\Omega} = \gamma|_G$ . Alors si  $i : W_0^{1,p} \rightarrow W^{1,p}$  est l'injection canonique, on voit que  $i^* \varphi = 0$  et pourtant  $\varphi \neq 0$ , cela prouve que  $i^*$  n'est pas injective. On peut être plus précis. En effet, acceptons l'existence d'un opérateur "relèvement"  $R : \gamma W^{1,p} \rightarrow W^{1,p}(\Omega)$  linéaire continu et tel que  $\forall u \in \gamma W^{1,p}(\Omega)$   $\gamma R u = u$ , de sorte que l'application  $P = Id - R \circ \gamma : W^{1,p} \rightarrow W^{1,p}$  est un projecteur sur  $W_0^{1,p}$ . En introduisant  $i : W_0^{1,p} \rightarrow W^{1,p}$  et  $j : V := (R \circ \gamma)(W^{1,p}) \rightarrow W^{1,p}$  les injections canoniques, on constate que  $\Phi = (i^*, j^*) : (W^{1,p})' \rightarrow (W_0^{1,p})' \times V'$  est un isomorphisme et donc  $(W_0^{1,p})'$  s'identifie via  $i^*$  à un sev strict de  $(W^{1,p})'$ .

**Théorème 1.5 (Inégalité de Poincaré).** Supposons  $\Omega$  borné (dans un moins une direction) et  $1 \leq p < \infty$ . Alors il existe une constante  $C = C_{\Omega,p}$  telle que

$$\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega) \quad \|u\|_{L^p(\Omega)} \leq C \|\nabla u\|_{L^p(\Omega)}.$$

*Remarque.* L'inégalité de Poincaré est également vraie dans le cas où  $\Omega$  est de mesure finie et régulier, c'est alors une conséquence de l'inégalité de Sobolev.

*Preuve du Théorème 1.5.* On peut supposer  $\Omega$  borné dans la direction  $e_1$ :  $\Omega \subset \{x \in \mathbb{R}^N, |x_1| \leq R/2\}$ . Pour  $u \in C_c^1(\Omega)$  on a alors

$$u(x) = u(x) - u(x_1 - R e_1) = R \int_0^1 (\partial_1 u)(x - R t e_1) dt$$

et donc

$$\int_{\Omega} |u|^p \leq R^p \int_{\Omega} |\partial_1 u|^p dx.$$

On raisonne ensuite par densité  $C_c^1(\Omega) \subset W_0^{1,p}(\Omega)$ . □

**Exemple 1.7.** Soit  $\Omega$  un ouvert borné. On considère le problème de Dirichlet homogène, i.e. étant donnée une fonction  $f$  sur  $\Omega$ , on cherche une fonction  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  telle que

$$(1) \quad -\Delta u = f \quad \text{dans } \Omega, \quad u = 0 \quad \text{sur } \partial\Omega.$$

**Etape 1 (formulation variationnelle).** Une solution classique est une fonction  $u \in C^2(\bar{\Omega})$  qui satisfait (1) en tout point. Une solution variationnelle est une fonction  $u \in H_0^1(\Omega)$  qui satisfait

$$(2) \quad \int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

**Remarques 1.8.** - La condition aux limites  $u = 0$  sur  $\partial\Omega$  est incluse dans le choix de l'espace dans lequel on travail:  $H_0^1(\Omega)$  et non pas  $H^1(\Omega)$  par exemple.

- Il est fondamental ici d'avoir le même espace pour la solution  $u$  et les fonctions tests  $v$ . Si l'espace des fonctions tests est plus petit, on parlera de solution faible. Par exemple,  $u \in H_0^1(\Omega)$  est solution faible de (1) si

$$(3) \quad \int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in \mathcal{D}(\Omega),$$

ou

$$(3') \quad \int_{\Omega} u (-\Delta v) = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Dans ce dernier cas, on parlera de solution au sens des distributions. Ici, il est évident qu'une solution  $u \in H_0^1(\Omega)$  de (3') est une solution de (3) (il suffit d'utiliser la définition de  $\partial_i u$ ), et qu'une solution de (3') est solution de (2) (par densité de  $\mathcal{D}(\Omega)$  dans  $H_0^1(\Omega)$ ). Attention, il n'est pas vrai qu'une solution  $u \in H^1(\Omega)$  de (3') est solution de (2), car on a perdu la condition aux limites.

**Proposition 1.9.** Une solution classique  $u \in C^2(\bar{\Omega})$  est une solution variationnelle.

*Preuve de la Proposition 1.9.* - On a d'une part, pour tout  $\varphi \in C_c^1(\Omega)$  grâce à la formule de Stokes

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla \varphi = - \int_{\Omega} \operatorname{div}(\nabla u) \varphi - \int_{\partial\Omega} (n \cdot \nabla u) \varphi = \int_{\Omega} f \varphi$$

puisque le terme de bord est nul à cause de la condition de support de  $\varphi$ . Donc par densité la même identité est vraie pour tout  $\varphi \in H_0^1(\Omega)$ .

- Il faut montrer d'autre part que  $u \in H_0^1(\Omega)$ . On considère  $G_\varepsilon : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  la primitive qui s'annule en 0 de la fonction paire  $G'_\varepsilon(s) = 0$  si  $s < \varepsilon$ ,  $G'_\varepsilon(s) = s/\varepsilon - 1$  si  $\varepsilon \leq s \leq 2\varepsilon$ ,  $G'_\varepsilon(s) = 1$  si  $s > 2\varepsilon$ . Alors  $G_\varepsilon(u) \in C^1(\Omega)$

et  $G_\varepsilon(u) = 0$  en dehors du compact  $K := \{x \in \Omega, |u(x)| \leq \varepsilon\}$  avec  $K \cap \Omega^c = \emptyset$ , donc  $K \subset \Omega$  et enfin  $G_\varepsilon(u) \in C_c^1(\Omega)$ . Comme  $G_\varepsilon(u) \rightarrow u$  dans  $L^p(\Omega)$  et  $(\nabla G_\varepsilon(u))$  est bornée, on en déduit que  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$  grâce à la Remarque 2.  $\square$

**Etape 2 (existence et unicité d'une solution variationnelle).** On définit

$$a : H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}, \quad a(u, v) = \int_{\Omega} \nabla u \nabla v \quad \text{et} \quad F : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(v) = \int_{\Omega} f v.$$

Alors  $a$  est une forme bilinéaire, continue et coercive, puisque d'après l'inégalité de Poincaré

$$a(u, u) = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \geq \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 + \frac{C_\Omega}{2} \int_{\Omega} u^2 \geq \frac{1}{2} \min(1, C_\Omega) \|u\|_{H_0^1}^2,$$

et  $F$  est une forme linéaire et continue. On applique le théorème de Lax-Milgram qui affirme l'existence et l'unicité d'une solution  $u \in H_0^1(\Omega)$  à l'équation

$$a(u, v) = F(v) \quad \forall v \in H_0^1(\Omega),$$

c'est-à-dire précisément une solution variationnelle. De plus,  $u$  est alors la solution du problème de minimisation

$$\mathcal{E}(u) = \min_{v \in H_0^1(\Omega)} \mathcal{E}(v), \quad \mathcal{E}(v) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla v|^2 - \int_{\Omega} f v.$$

Enfin, on remarque que de l'inégalité

$$\frac{1}{2} \min(1, C_\Omega) \|u\|_{H_0^1}^2 \leq \int_{\Omega} |\nabla u|^2 = \int_{\Omega} f u \leq \|f\|_{L^2} \|u\|_{L^2}$$

on déduit  $\|u\|_{H_0^1} \leq C \|f\|_{L^2}$ , en particulier l'application  $f \mapsto u$  est continue de  $L^2$  dans  $H_0^1$ . Ce problème est donc bien posé au sens de Hadamard.

On dit qu'un problème (linéaire ou non linéaire)

$$f \in Y, \quad u \in X, \quad \Lambda u = f$$

est bien posé au sens de Hadamard si pour tout  $f \in Y$  il **existe** une **unique** solution  $u \in X$  à ce problème, et si de plus,  $f \mapsto u$  est **continu**.

**Etape 3 (régularité de la solution).** De manière imprécise, si les données du problème sont régulières alors la solution l'est également. Par exemple, on a le résultat suivant: si  $\Omega$  est de classe  $C^{m+2}$  et  $f \in H^m(\Omega)$ ,  $m \in \mathbb{N}$ , alors  $u \in H^{m+2}(\Omega)$ . La preuve d'un tel résultat est fastidieuse car elle demande de prendre en compte la géométrie de l'ouvert, et ceci n'est jamais très agréable à écrire! A l'intérieure du domaine les choses sont plus facile à écrire. Donnons l'idée de la preuve.

On part du calcul formel suivant. On prend  $v = \partial_{ii}^2 u$  dans la formulation variationnelle, et il vient

$$\int_{\Omega} |\nabla \partial_{ii} u|^2 = \int_{\Omega} f \partial_{ii} u \leq \|f\|_{L^2} \|\partial_{ii} u\|_{L^2} \leq \|f\|_{L^2} \|\nabla \partial_{ii} u\|_{L^2},$$

de sorte que  $\|\nabla \partial_{ii} u\|_{L^2} \leq \|f\|_{L^2}$ , donc  $\forall i, k \partial_{ik}^2 u \in L^2$ , et en conclusion  $u \in H^2$ .

Pour justifier ce calcul on considère plutôt la dérivée discrète  $v = D_{-h}(D_h u)$ ,  $D_h v = |h|^{-1}(\tau_h u - u)$ , disons dans le cas  $\Omega = \mathbb{R}^N$ , de sorte que  $v \in H^1(\mathbb{R}^N)$ . Il vient alors

$$\int_{\Omega} |\nabla(D_h u)|^2 = \int_{\Omega} \nabla u \nabla D_{-h} D_h u = \int_{\Omega} f D_{-h} D_h u \leq \|f\|_{L^2} \|D_{-h} D_h u\|_{L^2} \leq \|f\|_{L^2} \|\nabla D_h u\|_{L^2}.$$

On en déduit

$$\|\nabla(D_h u)\|_{L^2} \leq \|f\|_{L^2},$$

et donc  $u \in H^2$  en passant à la limite  $h \rightarrow 0$ .

Une façon alternative de démontrer le résultat est d'utiliser le partiel et les espaces  $H_{loc}^k(\Omega)$  définis à l'aide de la transformé de Fourier.

La méthode ci-dessus s'adapte à de nombreux autres problèmes du type

$$L u = - \sum_{ij} \partial_i(a_{ij}(x) \partial_j u) + \sum_j b_j \partial_j u + c u = f$$

avec  $a = (a_{ij})$ ,  $b = (b_j)$  et  $c$  au minimum bornées (régulières pour pouvoir appliquer l'étape 3) et  $a$  vérifiant une condition d'ellipticité

$$\exists \alpha_0 > 0, \forall x \in \Omega, \forall \xi \in \mathbb{R}^N \quad a(x) \xi_i \xi_j \geq \alpha_0 |\xi|^2,$$

avec des conditions aux limites variées

$$\begin{aligned} u = 0 & \text{ Dirichlet homogène,} & \frac{\partial u}{\partial n} = 0 & \text{ Neumann homogène,} \\ u = g & \text{ Dirichlet non homogène,} & \frac{\partial u}{\partial n} = g & \text{ Neumann non homogène,} \\ \alpha u + \beta \frac{\partial u}{\partial n} = g & \text{ mixtes.} \end{aligned}$$

Cette méthode s'adapte également pour le problème du biLaplacien

$$\Delta^2 u = f \quad \Omega, \quad u = g \text{ et } \frac{\partial u}{\partial n} = h \quad \partial\Omega,$$

et le problème de Stokes

$$\forall f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N \quad \exists (u, p) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N \times \mathbb{R} \quad -\Delta u + \nabla p = f \quad \Omega, \quad \operatorname{div} u = 0 \quad \Omega, \quad u = 0 \quad \partial\Omega.$$

La difficulté est alors double: d'une part trouver le bon espace Hilbertien qui permet de mettre l'équation sous la forme d'une équation variationnelle (mais avec un peu d'entraînement on y arrive assez bien); d'autre part montrer que la forme bilinéaire  $a$  est coercive (cela peut être plus subtile).

## 2 - Le problème aux valeurs propres pour l'équation de Laplace avec condition de Dirichlet dans un ouvert borné.

Pour  $u \in L_{loc}^1(\Omega)$  on définit  $\bar{u} \in L_{loc}^1(\mathbb{R}^N)$  par  $\bar{u}(x) = u(x)$  si  $x \in \Omega$ ,  $\bar{u}(x) = 0$  si  $x \notin \Omega$ .

**Proposition 2.1.** Soit  $1 \leq p < \infty$  et  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ . Alors la fonction  $\bar{u}$  appartient à  $W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  et  $\partial_i \bar{u} = \overline{\partial_i u}$ .

*Preuve du Théorème 2.1.* Comme  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$  il existe  $(u_n)$  une suite de  $C_c^1(\Omega)$  telle que  $u_n \rightarrow u$   $W^{1,p}(\Omega)$ . Pour  $\varphi \in C_c^1(\mathbb{R}^N)$  on a alors

$$\left| \int_{\Omega} u_n \partial_i \varphi \, dx \right| = \left| \int_{\Omega} \partial_i u_n \varphi \, dx \right| \leq \|\nabla u_n\|_{L^p(\Omega)} \|\varphi\|_{L^{p'}(\Omega)}.$$

On en déduit en passant à la limite  $n \rightarrow \infty$

$$\left| \int_{\mathbb{R}^N} \bar{u} \partial_i \varphi \, dx \right| = \left| \int_{\Omega} u \partial_i \varphi \, dx \right| \leq \|\nabla u\|_{L^p(\Omega)} \|\varphi\|_{L^{p'}(\mathbb{R}^N)}.$$

Cela implique  $\bar{u} \in W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  d'après la proposition 1.3. En passant à la limite dans l'identité

$$\int_{\Omega} u_n \partial_i \varphi \, dx = \int_{\Omega} \partial_i u_n \varphi \, dx,$$

il vient

$$\int_{\mathbb{R}^N} \bar{u} \partial_i \varphi \, dx = \int_{\Omega} u \partial_i \varphi \, dx = \int_{\Omega} \partial_i u \varphi \, dx = \int_{\mathbb{R}^N} \overline{\partial_i u} \varphi \, dx,$$

on conclut que  $\partial_i \bar{u} = \overline{\partial_i u}$ .  $\square$

**Théorème 2.2.** Soit  $\Omega$  un ouvert borné de  $\mathbb{R}^N$ . Alors l'injection  $W_0^{1,p}(\Omega) \subset L^p(\Omega)$  est compacte.

*Preuve du Théorème 2.2.* On définit l'opérateur de prolongement  $P : W_0^{1,p}(\Omega) \rightarrow W_0^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  l'application  $u \mapsto \bar{u}$ . Soit  $\mathcal{F} = B_{W_0^{1,p}}$  et  $\mathcal{G} = P\mathcal{F}$ . Alors  $\mathcal{G}$  est un sous-ensemble borné de  $L^p(\mathbb{R}^N)$  tel que  $\|\tau_n \bar{v} - \bar{v}\|_{L^p} \leq C|h|$  pour tout  $v \in \mathcal{F}$ . D'après le théorème de Riesz-Fréchet-Kolmogorov  $\mathcal{G}|_{\Omega}$  est un compact de  $L^p(\mathbb{R}^N)$ , i.e.  $\mathcal{F}$  est un compact de  $L^p(\Omega)$ .  $\square$

**Théorème 2.3.** Il existe une base Hilbertienne  $(e_n)_{n \geq 1}$  de  $L^2$ , il existe  $(\lambda_n)_{n \geq 1}$  telle que  $\lambda_n > 0$  et  $\lambda_n \rightarrow \infty$  et

$$e_n \in H_0^1(\Omega), \quad -\Delta e_n = \lambda_n e_n$$

On dit que  $(\lambda_n)$  est valeur propre de  $-\Delta$  avec condition de Dirichlet et que les  $(e_n)$  sont les fonctions propres associées.

*Preuve du Théorème 2.3.* On définit l'application  $f \in L^2(\Omega) \mapsto u = Tf$  l'unique solution variationnelle du problème

$$u \in H_0^1(\Omega), \quad -\Delta u = f,$$

i.e.

$$\forall f \in L^2(\Omega), \quad Tf \in H_0^1 \quad \text{et} \quad \int_{\Omega} \nabla Tf \cdot \nabla w = \int_{\Omega} f w.$$

Nous avons vu que l'opérateur  $T : L^2 \rightarrow H_0^1 \subset L^2$  est continu. Il est également auto-adjoint car  $\forall f, g \in L^2$  en utilisant deux fois (pour  $g$  puis pour  $f$ ) la définition précédente

$$(Tf, g)_{L^2} = \int_{\Omega} (Tf) g = \int_{\Omega} \nabla Tf \cdot \nabla Tg = \int_{\Omega} f Tg = (f, Tg)_{L^2}.$$

Il est aussi compact puisque l'injection  $H_0^1 \subset L^2$  est compacte. D'après le théorème ? il existe donc une base orthonormée  $(e_n)$  de  $L^2$  formée de vecteurs propres de  $T$ :  $T e_n = \mu_n e_n$ ,  $(e_n, e_m) = \delta_{nm} \forall n, m \in \mathbb{N}$ . De plus, le caractère positif de  $-\Delta$ , plus précisément

$$\forall n \quad \mu_n = (\mu_n e_n, e_n) = (T e_n, e_n) = \int_{\Omega} |\nabla(T e_n)|^2 \geq C_{\Omega} \int_{\Omega} |T e_n|^2 \geq 0$$

implique  $\mu_n \geq 0 \forall n \in \mathbb{N}$ . Enfin, si  $\mu_n = 0$  alors  $T e_n = 0$ , et par définition de  $T$  la fonction  $e_n$  est solution variationnelle de l'équation  $T e_n \in H_0^1$ ,  $-\Delta(T e_n) = e_n$ , donc  $\int e_n v = \int \nabla T e_n \cdot \nabla v = 0$  pour tout  $v \in H_0^1$ , et d'où on tire  $e_n = 0$ , ce qui est absurde. En conclusion,  $\mu_n > 0 \forall n \in \mathbb{N}^*$ , et toujours par le théorème ?  $\mu_n \rightarrow 0$ . En posant  $\lambda_n = \mu_n^{-1}$  on obtient la suite  $(\lambda_n, e_n)$  annoncée.

**Proposition 2.4.** Soit  $1 \leq p < \infty$  et soit  $G \in C^1(\mathbb{R}) \cap \text{Lip}(\mathbb{R})$ . Alors pour tout  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  on a  $G(u) \in W_{loc}^{1,p}(\bar{\Omega})$  et  $\partial_i G(u) = G'(u) \partial_i u$ . Si de plus  $G(0) = 0$  alors  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  implique  $G(u) \in W^{1,p}(\Omega)$  et  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$  implique  $G(u) \in W_0^{1,p}(\Omega)$ .

*Preuve de la Proposition 2.4.* Comme  $G$  est Lipschitzienne on a  $|G(u)| \leq L|u| + |G(0)| \in L^p(\Omega)$  et  $|G'(u) \partial_i u| \leq L|\partial_i u| \in L^p(\Omega)$ . On considère une suite  $(u_n)$  de  $\mathcal{D}(\Omega)$  telle que  $u_n \rightarrow u$  au sens du théorème

de Friedrichs. Alors  $G(u_n) \in C^1(\Omega)$  et  $\partial_i G(u_n) = G'(u_n) \partial_i u_n$ . Il suffit alors de passer à la limite (grâce au théorème de convergence dominée) dans la formulation intégrale de cette égalité.  $\square$

**Proposition 2.5.** On ne fait plus l'hypothèse sur  $G$  d'être de classe  $C^1$ , mais seulement  $G : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  Lipschitzienne et de classe  $C^1$  par morceaux,  $G'$  admet une limite à droite et une limite à gauche en tout point. Alors les conclusions de la Proposition 2.4 restent vraies. En particulier,  $u \in W_{(0)}^{1,p}$  implique  $u^+, u^-, |u| \in W_{(0)}^{1,p}$ . Enfin, pour tout  $c \in \mathbb{R}$ , on a

$$\nabla u = 0 \quad \text{sur} \quad \{x \in \Omega, u(x) = c\}.$$

*Preuve de la Proposition 2.5.*

**Corollaire 2.5.** Soit  $u \in H^1(\Omega)$  telle que  $u \geq 0$  sur  $\partial\Omega$  (au sens  $u^- \in H_0^1(\Omega)$ ) et  $-\Delta u \geq 0$  dans  $\Omega$  (au sens des distributions) alors  $u \geq 0$  dans  $\Omega$  (au sens presque partout).

*Preuve du Corollaire 2.5.* Pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ ,  $\varphi \geq 0$ , on a

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla \varphi = \int u (-\Delta \varphi) = \langle u, -\Delta \varphi \rangle = \langle -\Delta u, \varphi \rangle \geq 0.$$

Par densité et puisque  $u^+ = \mathbf{1}_{u>0} u$ ,  $u^- = -\mathbf{1}_{u<0} u$ , il vient

$$0 \leq \int \nabla u \nabla u^- = \int (\mathbf{1}_{u>0} \nabla u + \mathbf{1}_{u<0} \nabla u) \nabla u^- = - \int \mathbf{1}_{u>0} \nabla u \mathbf{1}_{u<0} \nabla u - \int |\nabla u^-|^2 = - \int |\nabla u^-|^2,$$

ce qui implique  $\nabla u^- = 0$ , donc  $u^- = 0$  (grâce à l'inégalité de Poincaré), ce qui signifie bien  $u \geq 0$ .  $\square$

**Proposition 2.6.** On définit

$$J_1 := \inf_{u \in H_0^1(\Omega)} \frac{\int |\nabla u|^2}{\int u^2}.$$

Alors  $J_1 = \lambda_1$  et il existe une valeur propre positive  $e_1$  associée à  $\lambda_1$ , i.e.  $0 \leq e_1 \in H_0^1(\Omega)$ .

*Preuve de la Proposition 2.5.* On remarque que  $J_1 \geq 0$  et même  $J_1 \geq C_{\Omega}$  grâce à l'inégalité de Poincaré. On définit  $K = \{u \in H_0^1(\Omega); \|u\|_{L^2} = 1\}$  et soit  $(v_n)$  une suite de  $K$  telle que  $\int |\nabla v_n|^2 \rightarrow J_1$ . On remarque que  $u_n = |v_n| \in K$  et

$$\int |\nabla u_n|^2 = \int |(\text{sign} v_n) \nabla v_n|^2 = \int \mathbf{1}_{v_n \neq 0} |\nabla v_n|^2 = \int |\nabla v_n|^2 \rightarrow J_1.$$

Comme  $(u_n)$  est une suite bornée de  $H_0^1$ , on peut en extraire une sous-suite (toujours notée  $(u_n)$ ) qui converge au sens faible de  $H_0^1$ , i.e.  $\exists u \in H_0^1$  telle que  $u_n \rightharpoonup u$  dans  $L^2$ ,  $\nabla u_n \rightharpoonup \nabla u$  dans  $(L^2)^N$ . De plus, de l'injection compacte  $H_0^1 \subset L^2$  on déduit que en fait  $u_n \rightarrow u$  fortement dans  $L^2$ ,  $\nabla u_n \rightharpoonup \nabla u$  dans  $(L^2)^N$ . De plus, de l'injection compacte  $H_0^1 \subset L^2$  on déduit qu'en fait  $u_n \rightarrow u$  fortement dans  $L^2$ . Par continuité d'une part on obtient  $u \in K$ , par un corollaire de Banach-Steinhaus d'autre part on a

$$(J_1 \leq) \quad \int_{\Omega} |\nabla u| \leq \liminf \int_{\Omega} |\nabla u_n| = J_1.$$

On retrouve ici que  $J_1 > 0$ , puisque  $u \neq 0$ .

Soit  $w \in H_0^1(\Omega)$ ,  $w \neq 0$ . Alors  $u + tw \in H_0^1(\Omega)$  et  $\|u + tw\|_{L^2} \neq 0$  pour tout  $t \in (-a, a)$ ,  $a := \|w\|_{L^2}^{-1}$ . Par définition de  $J_1$ , on a donc

$$\int_{\Omega} \left| \nabla \frac{u + tw}{\|u + tw\|_{L^2}} \right|^2 \geq J_1.$$



On calcule alors

$$\int |\nabla u|^2 + 2t \int \nabla u \cdot \nabla w + t^2 \int |\nabla w|^2 \geq J_1 \left[ \int u^2 + 2t \int u w + t^2 \int w^2 \right]$$

En simplifiant le terme constant (en  $t$ ), en divisant par  $t > 0$ , puis en passant à la limite  $t \rightarrow 0$  on obtient donc

$$\int \nabla u \cdot \nabla w \geq J_1 \int u w \quad \forall w \in H_0^1(\Omega).$$

On a donc égalité (prendre  $w$  et  $-w$ ), ce qui signifie que  $u$  est une solution variationnelle du problème aux valeurs propres

$$u \in H_0^1(\Omega), \quad -\Delta u = J_1 u \quad \Omega.$$

Pour toute valeur propre  $\lambda$  et toute fonction propre associée  $v \in H_0^1(\Omega)$  on a

$$\int_{\Omega} |\nabla v|^2 = \lambda \int_{\Omega} |v|^2,$$

et la définition de  $J_1$  implique donc  $J_1 \leq \lambda$ . Ainsi  $J_1 = \lambda_1$  est bien la plus petite valeur propre associée au problème.  $\square$

**Remarque 2.6.** Ce résultat est à comparer au théorème sur les opérateurs auto-adjoints qui affirme que

$$M = \sup_{f \in L^2, \|f\|_{L^2}=1} (Tf, f)$$

est tel que  $M \in \sigma(T)$ . Comme  $T \geq 0$ ,  $M > 0$  et  $T$  est compact, on en déduit que  $M \in \text{VP}(T)$  d'après le théorème sur le spectre des opérateurs compacts.

**Exercice 2.6.** Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^N$ .

a) Rappeler pourquoi  $I - \Delta$  est un isomorphisme de  $H^{\sigma+2}(\mathbb{R}^N) \rightarrow H^{\sigma}(\mathbb{R}^N)$  pour tout  $\sigma \in \mathbb{R}$ , pourquoi  $C_c^k(\mathbb{R}^N) \subset H^k(\mathbb{R}^N)$  pour tout  $k \in \mathbb{N}$  et pourquoi  $H^{\sigma}(\mathbb{R}^N) \subset C^k(\mathbb{R}^N)$  pour tout  $\sigma > k + N/2$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Montrer que  $\nabla : H^{\sigma}(\mathbb{R}^N) \rightarrow H^{\sigma-1}(\mathbb{R}^N)$  et que si  $u \in H^{\sigma}(\mathbb{R}^N)$  et  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$  alors  $u\varphi \in H^{\sigma}(\mathbb{R}^N)$ .

Pour  $\sigma \in \mathbb{R}$  et  $\omega \subset \Omega$  un ouvert, on définit

$$H_{loc}^{\sigma}(\omega) := \{u \in \mathcal{D}'(\omega); \forall \varphi \in \mathcal{D}(\omega), \varphi u \in H^{\sigma}(\mathbb{R}^N)\}.$$

b) Montrer que toute distribution est localement dans  $H^s$ ; i.e.  $\forall T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ ,  $\forall \omega$  ouvert tel que  $\bar{\omega} \subset \Omega$  il existe  $\exists s = s(T, \omega) \in \mathbb{R}$  tel que  $T \in H_{loc}^s(\omega)$ .

c) Soit  $f \in \mathcal{D}'(\Omega)$  et  $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$  une solution de  $-\Delta u = f$  au sens de  $\mathcal{D}'(\Omega)$ . Supposons que  $f \in H_{loc}^r(\omega)$  avec  $\omega$  ouvert tel que  $\bar{\omega} \subset \Omega$  et montrer que  $u \in H_{loc}^{r+2}(\omega)$ . En déduire que si  $f \in C^{\infty}(\omega)$  alors  $u \in C^{\infty}(\omega)$ . On dit que l'opérateur  $\Delta$  est hypoélliptique.

**Correction de l'Exercice 2.6.**

a) - On rappelle que

$$H^{\sigma}(\mathbb{R}^N) := \{u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^N), (1 + |\xi|^2)^{\sigma/2} \hat{u} \in L^2(\mathbb{R}^N)\}.$$

a1) - Pour tout  $T \in \mathcal{S}'$ , on a  $\mathcal{F}(\partial_{x_i} T) = i \xi_i \hat{T}$ , puisque pour tout  $\varphi \in \mathcal{S}$

$$\langle \mathcal{F}(\partial_{x_i} T), \varphi \rangle = \langle \partial_{\xi_i} T, \hat{\varphi} \rangle = -\langle T, \partial_{\xi_i} \hat{\varphi} \rangle = \langle T, i \mathcal{F}(x_i \varphi) \rangle = \langle i \xi_i \hat{T}, \varphi \rangle.$$

Donc  $\mathcal{F}((I - \Delta)T) = (1 + |\xi|^2) \hat{T}$ , et pour tout  $T \in \mathcal{S}'$  on a

$$\begin{aligned} T \in H^{\sigma+2} & \quad \text{ssi} \quad (1 + |\xi|^2)^{\sigma/2+1} \hat{T} \in L^2 \\ & \quad \text{ssi} \quad (1 + |\xi|^2)^{\sigma/2} \mathcal{F}((I - \Delta)T) \in L^2 \quad \text{ssi} \quad (I - \Delta)T \in H^{\sigma}. \end{aligned}$$

Il est alors clair que  $T \mapsto S := \mathcal{F}^{-1}((1 + |\xi|^2)^{\hat{T}})$  est un isomorphisme de  $H^{\sigma+2}$  dans  $H^\sigma$ . En particulier, si  $S \in H^\sigma$  alors  $T := \mathcal{F}^{-1}((1 + |\xi|^2)^{-1} \hat{S}) \in H^{\sigma+2}$ .

a2) - Pour tout  $u \in C_c^k(\mathbb{R}^N)$ , on a  $\partial^\alpha u \in C_c(\mathbb{R}^N) \subset L^2 \forall \alpha, |\alpha| \leq k$  et  $i^{|\alpha|} \xi^\alpha \hat{u} = \mathcal{F}(\partial^\alpha u) \in L^2$  ( $\mathcal{F}$  est une isométrie de  $L^2$ ). En particulier,  $(1 + |x|^2)^{k/2} |\hat{u}| \leq C(1 + |x_1|^k + \dots + |x_N|^k) |\hat{u}| \in L^2$  et donc  $u \in H^k$ .

a3) - On rappelle que  $H^\sigma(\mathbb{R}^N) \subset C_0(\mathbb{R}^N)$  si  $\sigma > N/2$  (car alors  $\hat{u} \in L^1$  par Cauchy-Schwarz et on utilise que  $\mathcal{F}^{-1} : L^1 \rightarrow C_0$ ). Comme  $\partial_i : H^{\sigma+1} \rightarrow H^\sigma$  (c'est juste l'inégalité  $|\xi| (1 + |\xi|^2)^{k/2} \leq C(1 + |\xi|^2)^{(k+1)/2}$ ), on a  $\partial^\alpha u \in C_0(\mathbb{R}^N)$  pour tout  $u \in H^\sigma(\mathbb{R}^N)$  et tout  $\alpha, |\alpha| \leq [\sigma - N/2]$ , où  $[\cdot]$  désigne la partie entière. Enfin, on remarque que  $(1 + |\xi|^2)^{k/2} \leq 16^{k/2} (1 + |\eta|^2)^{k/2} (1 + |\xi - \eta|^2)^{k/2} \forall \xi, \eta \in \mathbb{R}^N$ . En effet, pour  $\eta \in \mathbb{R}^N$  tel que  $|\eta| \geq |\xi|/4$  on a  $(1 + |\eta|^2) (1 + |\xi - \eta|^2) \geq 1 + |\eta|^2 \geq 1 + |\xi|^2/16$  et pour  $\eta \in \mathbb{R}^N$  tel que  $|\eta| \leq |\xi|/4$  on a  $(1 + |\eta|^2) (1 + |\xi - \eta|^2) \geq 1 + |\xi - \eta|^2 \geq 1 + |\xi|^2/2 - |\eta|^2 \geq 1 + |\xi|^2/16$  (on a utilisé l'inégalité de Young  $|\xi \cdot \eta| \leq |\xi|^2/4 + |\eta|^2$ ). Ainsi en notant  $\tilde{u} = (1 + |\xi|^2)^{k/2} \hat{u}$  et  $\tilde{\varphi} = 16^{k/2} (1 + |\xi|^2)^{k/2} \hat{u}$  on obtient

$$|\mathcal{F}(\varphi u)| (1 + |\xi|^2)^{k/2} \leq |\hat{u} * \tilde{\varphi}| (1 + |\xi|^2)^{k/2} \leq \tilde{u} * \tilde{\varphi},$$

et donc

$$\|u \varphi\|_{H^k} \leq \|\tilde{u} * \tilde{\varphi}\|_{L^2} \leq \|\tilde{u}\|_{L^2} \|\tilde{\varphi}\|_{L^1} \leq C_N \|\varphi\|_{H^{k+N+1}} \|u\|_{H^k} < \infty.$$

b) Soit  $\omega \subset \bar{\omega} \subset \Omega$ . Il existe  $\chi \in \mathcal{D}(\Omega)$  tel que  $\chi \equiv 1$  sur  $\bar{\omega}$ . On a alors  $T\chi \in \mathcal{E}'(\Omega)$ , et donc on peut considérer  $T\chi$  comme un élément de  $\mathcal{S}'(\mathbb{R}^N)$  (en posant  $\langle T\chi, \varphi \rangle = \langle T, \chi \varphi \rangle$  pour tout  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^N)$ ). Par définition d'une distribution, il existe  $m \in \mathbb{N}, C > 0$  tels que

$$\forall \psi \in \mathcal{D}(\Omega), \text{ supp } \psi \subset \text{supp } \chi \quad |\langle T, \psi \rangle| \leq C \sup_{\alpha, |\alpha| \leq m} \sup_{x \in \Omega} |(\partial^\alpha \psi)(x)|.$$

On en déduit

$$\forall \varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^N), \quad |\langle T\chi, \varphi \rangle| \leq C \|\chi \varphi\|_{W^{m, \infty}} \leq C \|\chi \varphi\|_{H^{-s}} \leq C \|\varphi\|_{H^{-s}},$$

où on a posé  $-s := m + N/2 + 1$ . Par ailleurs,  $\mathcal{F}(\chi T) \in C^\infty$  puisque  $\chi T \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^N)$ . Ainsi, pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$  et une suite  $(\rho_m)$  d'approximation de l'identité

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^N} (1 + |\xi|^2)^s \mathcal{F}(T\chi) \varphi \, d\xi &= \lim_{m \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}^N} (1 + |\xi|^2)^s \mathcal{F}((T\chi) * \rho_m) \varphi \, d\xi \\ &= \lim_{m \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}^N} (T\chi) * \rho_m \mathcal{F}((1 + |x|^2)^s \varphi) \, d\xi \\ &= \langle T\chi, \mathcal{F}((1 + |x|^2)^s \varphi) \rangle \leq C \|\mathcal{F}((1 + |x|^2)^s \varphi)\|_{H^{-s}} = C \|\varphi\|_{L^2}. \end{aligned}$$

Puisque  $(L^2)' = L^2$ , cela démontre que  $(1 + |\xi|^2)^s \mathcal{F}(T\chi) \in L^2$  et donc  $T\chi \in H^s(\mathbb{R}^N)$ . On conclut que  $T \in H_{loc}^s(\omega)$  puisque pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\omega)$  on a  $T\varphi = T(\varphi\chi) = (T\chi)\varphi$ .

c) D'après l'étape b) il existe  $s$  tel que  $u \in H_{loc}^s(\omega)$ . On note  $r_0 = \min(r, s)$ . Soit  $\varphi \in \mathcal{D}(\omega)$  et soit  $\chi \in \mathcal{D}(\omega)$  telle que  $\chi \equiv 1$  sur  $\text{supp } \varphi$ . On a

$$\nabla(\chi u) = \chi \nabla u + u \nabla \chi$$

et

$$\begin{aligned} u \varphi - \Delta(u \varphi) &= u \varphi - u \Delta \varphi - 2 \nabla u \cdot \nabla \varphi - \varphi \Delta u \\ &= u \left( \varphi - \Delta \varphi + 2 \nabla \chi \cdot \frac{\nabla \varphi}{\chi} \right) - 2 \nabla(\chi u) \cdot \frac{\nabla \varphi}{\chi} + \varphi f =: S. \end{aligned}$$

Puisque  $f \in H_{loc}^r(\omega)$  et  $u \in H_{loc}^{r_0}(\omega)$  on a  $f\theta \in H^{r_0}(\mathbb{R}^N)$ ,  $u\theta \in H^{r_0}(\mathbb{R}^N)$ , et  $\nabla(u\theta) \in H^{r_0-1}(\mathbb{R}^N)$  pour tout  $\theta \in \mathcal{D}(\omega)$ , et donc  $S \in H^{r_0-1}(\mathbb{R}^N)$ . On en déduit, grâce au fait que  $(I - \Delta)^{-1} : H^\sigma \rightarrow H^{\sigma+2}$ , que  $u \varphi \in H^{r_0+1}$ . Ceci étant vrai pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\omega)$  cela signifie que  $u \in H_{loc}^{r_0+1}$ . En itérant l'argument on obtient in fine  $u \in H_{loc}^{r+2}$ . Enfin, si  $f \in C^\infty(\omega)$  alors  $f \in H_{loc}^r$  pour tout  $r \in \mathbb{N}$ , donc  $u \in H_{loc}^{r+2}$  pour tout  $r \in \mathbb{N}$ , et enfin donc  $u \in C^\infty(\omega)$ .

**Corollaire 2.7.** Toute valeur propre  $e_n$  vérifie  $e_n \in H_0^1(\Omega) \cap C^\infty(\Omega)$ .

*Preuve de la Proposition 2.7.* il suffit d'utiliser le théorème précédent et de faire un raisonnement par Bootstrap: on a  $e_n \in L^2(\Omega)$  implique  $e_n \in H_{loc}^2(\Omega)$  qui implique à son tour  $e_n \in H_{loc}^4(\Omega)$  et ainsi de suite. On obtient ainsi  $e_n \in H_{loc}^\infty(\Omega) = C^\infty(\Omega)$ .  $\square$

**Théorème 2.8 (propriétés/formules de la moyenne et principe du maximum fort).** Soit  $\Omega$  un ouvert connexe. Soit  $u \in C^2(\Omega)$  telle que  $-\Delta u \geq 0$ . Alors pour tout  $x_0 \in \Omega$  et tout  $r > 0$  tel que  $B(x_0, r) \subset \Omega$  on a

$$u(x_0) \geq \oint_{\partial B(x_0, r)} u(y) d\sigma(y) \quad \text{et} \quad u(x_0) \geq \int_{B(x_0, r)} u(x) dx.$$

Si de plus  $u \geq 0$  et en notant  $m := \inf_\Omega u$  on a alors

$$\text{ou bien } u \equiv m \text{ sur } \Omega, \quad \text{ou bien } u > m \text{ sur } \Omega.$$

*Preuve du Théorème 2.8.* Par la formule de Stokes on a

$$-\int_{\partial B(x_0, r)} \frac{\partial u}{\partial n} d\sigma = -\int_{B(x_0, r)} \Delta u d\sigma \geq 0.$$

On introduit les coordonnées sphériques  $y = x_0 + \rho\omega$ ,  $\omega \in \mathbb{R}^N$ ,  $|\omega| = 1$ ,  $\rho > 0$ , et la nouvelle fonction  $v = v(\rho, \omega) = u(x) = u(x_0 + \rho\omega)$ . Par les propriétés de l'intégrale sur la sphère, on a

$$\int_{\partial B(x_0, r)} \frac{\partial u}{\partial n} d\sigma = \int_{\partial B(0, 1)} \frac{\partial v}{\partial \rho} \rho^{N-1} d\omega = \rho^{N-1} \frac{\partial}{\partial \rho} \int_{\partial B(0, 1)} v d\omega = \rho^{N-1} \frac{\partial}{\partial \rho} \left[ \rho^{1-N} \int_{\partial B(x, \rho)} u d\sigma \right].$$

Combinant la première inégalité et cette identité on a ainsi montré que l'application

$$\rho \mapsto \rho^{1-N} \int_{\partial B(x, \rho)} u d\sigma_\rho$$

est décroissante pour  $\rho \in (0, r)$ . En particulier,

$$\forall \rho \in (0, r] \quad \oint_{\partial B(x_0, \rho)} u d\sigma_\rho \leq \oint_{\partial B(x_0, r)} u d\sigma.$$

On obtient la première formule de la moyenne en passant à la limite  $\rho \rightarrow 0$ . La seconde formule de la moyenne s'en déduit

$$\int_{B(x_0, r)} u dx = \int_0^r \int_{\partial B(x_0, \rho)} u d\sigma_\rho d\rho \geq \int_0^r |S_1| \rho^{N-1} u(x_0) d\rho = \frac{|S_1|}{N} r^N u(x_0) = |B_r| u(x_0).$$

Soient  $m := \inf_\Omega u \geq 0$  et  $A := \{x \in \Omega; u(x) = m\}$ .  $A$  est un fermé de  $\Omega$ . Si  $A \neq \emptyset$ , il existe  $x_0 \in \Omega$  tel que  $u(x_0) = m$  et il existe  $r > 0$  tel que  $B(x_0, r) \subset \Omega$ . Alors

$$0 = u(x_0) - m \geq \oint_{B(x_0, r)} [u(y) - m] dy \geq 0,$$

car  $u(y) - m \geq 0$  dans  $\Omega$ , et donc  $u(y) - m = 0$  dans  $B(x_0, r)$ . Cela prouve que  $A$  est également ouvert, et donc  $A = \Omega$ , soit encore  $u \equiv m$  dans  $\Omega$ .  $\square$

**Proposition 2.9.** L'espace propre  $E_1$  associé à  $\lambda_1$  est de dimension 1 et  $E_1 = \mathbb{R} e_1$  avec  $e_1 > 0$  dans  $\Omega$ . Enfin,  $\lambda_1$  est la seule valeur propre associée à une fonction propre positive.

*Preuve de la Proposition 2.9.* Soit  $u \in H_0^1(\Omega)$  une fonction propre associée à la valeur propre  $\lambda_1$ . Montrons par l'absurde que  $u$  ne change pas de signe. On suppose donc que  $u^\pm \neq 0$ . Comme  $u^\pm \in H_0^1$  et par définition de  $\lambda_1$  on a

$$(*_1) \quad \int_{\Omega} |\nabla u^+|^2 \geq \lambda_1 \int_{\Omega} |u^+|^2 \quad \text{et} \quad \int_{\Omega} |\nabla u^-|^2 \geq \lambda_1 \int_{\Omega} |u^-|^2,$$

Or on a également

$$\int_{\Omega} |\nabla u^+|^2 + \int_{\Omega} |\nabla u^-|^2 = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 = \lambda_1 \int_{\Omega} |u|^2 = \lambda_1 \int_{\Omega} |u^+|^2 + \lambda_1 \int_{\Omega} |u^-|^2.$$

Ainsi les inégalité dans  $(*_1)$  sont nécessairement des égalités. Cela implique en particulier en reprenant la preuve de la proposition 2.5 que  $u^+$  et  $u^-$  sont des fonctions propres associées à la valeur propre  $\lambda_1$ , et donc  $-\Delta u^\pm = \lambda_1 u^\pm \geq 0$  dans  $\Omega$ . D'après le corollaire 2.7, on a  $u^\pm \in C^\infty(\Omega)$  et donc d'après la proposition 2.8  $u^\pm > 0$  (puisque  $u^\pm \neq 0$  par hypothèse). Cela est absurde puisque l'intérieur des supports de  $u^+$  et  $u^-$  sont disjoints. Cela démontre donc que  $u$  ne change pas de signe.

Soit  $w \in H_0^1(\Omega) \cap C^\infty(\Omega)$  une fonction propre associée à la valeur propre  $\lambda_1$ . On peut donc supposer par exemple  $w > 0$  dans  $\Omega$ . Pour tout  $t \in \mathbb{R}$  on définit la fonction  $v = e_1 - tw$  qui est également une fonction propre associée à  $\lambda_1$ . On a  $v_0 = e_1 > 0$  dans  $\Omega$  et  $v_t \rightarrow -\infty$  dans  $\Omega$  lorsque  $t \rightarrow \infty$ . On définit  $\tau \in (0, \infty)$  minimal tel que  $\max v_\tau = 0$ . Si un tel  $\tau$  n'existait pas, on aurait donc toujours  $\max v_t > 0$ , et également  $\min v_{\tau'} < 0$  pour  $\tau'$  assez grand. Alors  $v_{\tau'}$  serait une fonction propre associée à  $\lambda_1$  qui change de signe, et cela n'est pas possible. Maintenant, une première possibilité est que  $v_t > 0$  dans  $\Omega$  pour tout  $t < \tau$  et  $v_t < 0$  dans  $\Omega$  pour tout  $t > \tau$ . Dans ce cas on a  $v_\tau \equiv 0$  et la fonction propre  $w$  est proportionnelle à  $e_1$ , c'est ce que nous voulions établir. Une seconde possibilité serait que l'on n'ait pas  $v_t > 0$  dans  $\Omega$  pour tout  $t < \tau$ , et donc  $v_t$  change de signe, ou que l'on n'ait pas  $v_t < 0$  dans  $\Omega$  pour tout  $t > \tau$ , et donc  $v_t$  change de signe. Mais encore une fois cela n'est pas possible. En conclusion  $E_1 = \mathbb{R} e_1$ .

Enfin, si  $w \in H_0^1(\Omega)$  est une valeur propre, disons positive, associée à une valeur propre  $\lambda$ , on a

$$\lambda \int_{\Omega} w e_1 = \int_{\Omega} (-\Delta w) e_1 = \int_{\Omega} \nabla w \cdot \nabla e_1 = \int_{\Omega} w (-\Delta e_1) = \lambda_1 \int_{\Omega} w e_1,$$

ce qui implique  $\lambda = \lambda_1$  puisque  $\int_{\Omega} w e_1 \neq 0$  par hypothèse ( $e_1 > 0$  et  $w \geq 0$ ,  $w \neq 0$ ).

### 3 - L'équation de la chaleur avec condition de Dirichlet dans un ouvert borné.

On considère dans cette section l'équation de la chaleur

$$(3.1) \quad \partial_t u - \Delta u = 0 \quad \Omega, \quad u = 0 \quad \partial\Omega$$

avec condition initiale

$$u(0, \cdot) = u_0,$$

qui porte sur l'inconnue  $u = u(t, x) : (0, T) \times \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ . Observer que pour que ce problème soit bien posé on prescrit une condition aux limites (qui est ici la plus simple possible: la condition de Dirichlet homogène). On souhaite présenter la *méthode spectrale* qui consiste à "projeter" cette équation sur une base de fonctions propres du Laplacien. Cela fonction bien grâce à la résolution du problème aux valeurs propres effectuée dans la section précédente, et donc fondamentalement parce que  $\Omega$  est borné. Lorsque  $\Omega = \mathbb{R}^N$  ce problème peut être résolu plus simplement grâce à l'existence d'une formule intégrale explicite (celle-ci peut être obtenue en effectuant une transformation de Fourier en la variable  $x$  par exemple). Dans le cas général,  $\Omega \neq \mathbb{R}^N$  non bornée, le problème (3.1) est encore bien posé et il se résout grâce à la théorie de Hill-Yosida sur les opérateurs non bornés.

On commence à chercher une solution sous la forme  $u(t, x) = a(t) w(x)$  (méthode de séparation des variables). On a  $u$  est solution si, et seulement si,

$$-\Delta w = \frac{-a'(t)}{a(t)} w \quad \text{dans } (0, \infty) \times \Omega$$

ce qui implique  $a'/a$  constant et  $w$  est une fonction propre.

En prenant  $u(t, x) = a_n(t) e_n(x)$  il vient

$$a'_n = -\lambda_n a_n$$

et donc

$$u(t, x) := e^{-\lambda_n t} e_n(x)$$

est une "solution" de l'équation (3.1). Précisons le sens. Ici, c'est une solution classique dès que l'on sait que  $e_n \in C^2(\bar{\Omega})$  puisqu'alors  $u \in C^2([0, \infty) \times \bar{\Omega})$ . Sans hypothèse de régularité sur  $\Omega$ , on a seulement  $e_n \in H_0^1(\Omega)$ , et dans ce cas pour tout  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$  ou  $\varphi \in H_0^1(\Omega)$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} u(t, x) \varphi(x) dx &= \frac{d}{dt} \int_{\Omega} e^{-\lambda_n t} e_n(x) \varphi(x) dx = -\lambda_n e^{-\lambda_n t} \int_{\Omega} e_n(x) \varphi(x) dx \\ &= -e^{-\lambda_n t} \langle -\Delta e_n, \varphi \rangle = -e^{-\lambda_n t} \int_{\Omega} \nabla e_n(x) \nabla \varphi(x) dx \\ &= - \int_{\Omega} \nabla u(t, x) \nabla \varphi(x) dx, \end{aligned}$$

et cette égalité à lieu au sens classique sur  $(0, \infty)$ .

On définit  $H_m := \{u \in L^2; u = \text{C.L. des } e_1, \dots, e_m\}$  s.e.v. de dimension finie et  $S_m : H_m \rightarrow H_m$  par  $S_m(t) e_i := e^{-\lambda_i t} e_i$ . Alors

- (i)  $\forall t \geq 0$   $S_m(t) : H_m \rightarrow H_m$  est un opérateur linéaire et continu;
- (ii)  $S_m(t + s) = S_m(t) \circ S_m(s) \forall t, s \geq 0; S_m(0) = I_{H_m}$ ;
- (iii)  $\forall u_0 \in H_m$   $t \mapsto S_m(t) u_0$  est continue de  $\mathbb{R}_+$  dans  $L^2$ ;
- (iv) et enfin  $\|S_m(t)\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq 1$ .

On dit que  $S_m$  est un semi-groupe de contraction s'il vérifie (i)–(iv).

**Lemme 3.1.** On définit  $S(t) := \lim_{m \rightarrow \infty} S_m(t)$ . Alors cette limite existe bien et  $S(t)$  ainsi défini est un semi-groupe de contraction.

**Lemme 3.1.** On définit  $\Pi_m : L^2 \rightarrow H_m$  la projection orthogonale et  $\tilde{S}_m := S_m \circ \Pi_m$  la suite de semi-groupes de contraction dans  $L^2$ .

#### 4 - Inégalités de Sobolev et Morrey.

**Théorème 4.1 (Sobolev, Gagliardo, Nirenberg).** Soit  $1 \leq p < N$ . Alors  $W^{1,p}(\mathbb{R}^N) \subset L^{p^*}(\mathbb{R}^N)$  où  $p^* \in (p, \infty)$  est défini par la relation

$$\frac{1}{p^*} = \frac{1}{p} - \frac{1}{N},$$

et il existe une constante  $C = C(N, p)$  telle que

$$\|u\|_{L^{p^*}} \leq C \|\nabla u\|_{L^p} \quad \forall u \in W^{1,p}(\mathbb{R}^N).$$

*Preuve du Théorème 4.1.* (Trois preuves: celle de Brézis, celle de Gilbarg, Trudinger, Evans, enfin celle de Lieb et Loss qui repose sur l'inégalité de HLS) On commence par traiter le cas  $p = 1$ , et donc  $1^* = N/(N-1)$ . Soit  $u \in C_c^1(\mathbb{R}^N)$ . On écrit

$$|u(x_1, \dots, x_n)| \leq \int_{\mathbb{R}} |\partial_i u|(x_1, \dots, x_{i-1}, t, x_{i+1}, \dots, x_N) dt$$

et donc

$$|u(x_1, \dots, x_n)|^{N/N-1} \leq \prod_{I=1}^N \left( \int_{\mathbb{R}} |\partial_i u|(x_1, \dots, x_{i-1}, t, x_{i+1}, \dots, x_N) dt \right)^{1/N-1}.$$

On intègre et on obtient grâce à l'inégalité de Holder avec  $q = N - 1$  et  $q' = (N - 1)/(N - 2)$

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^N} |u|^{N/N-1} dx &\leq \int_{\mathbb{R}^N} \prod_{I=1}^N \left( \int_{\mathbb{R}} |\partial_i u| dx_i \right)^{1/N-1} dx \\ &\leq \int_{\mathbb{R}^{N-1}} \left[ \int_{\mathbb{R}} \prod_{I=1}^{N-1} \left( \int_{\mathbb{R}} |\partial_i u| dx_i \right)^{\frac{1}{N-1}} dx_N \right] \left[ \int_{\mathbb{R}} |\partial_N u| dx_N \right]^{\frac{1}{N-1}} dx' \\ &\leq \left\{ \int_{\mathbb{R}^{N-1}} \left[ \int_{\mathbb{R}} \prod_{I=1}^{N-1} \left( \int_{\mathbb{R}} |\partial_i u| dx_i \right)^{\frac{1}{N-1}} dx_N \right]^{\frac{N-1}{N-2}} dx' \right\}^{\frac{N-2}{N-1}} \\ &\quad \left\{ \int_{\mathbb{R}^{N-1}} \left[ \int_{\mathbb{R}} |\partial_N u| dx_N \right] dx' \right\}^{\frac{1}{N-1}}. \end{aligned}$$

Pour le premier terme on utilise l'inégalité de Holder suivante (que l'on démontre par récurrence à partir de l'inégalité de Holder classique)

$$\|f_1 \dots f_k\|_{L^r} \leq \|f_1\|_{L^{r_1}} \dots \|f_k\|_{L^{r_k}} \quad \text{si } f_i \in L^{r_i} \quad \text{et} \quad \frac{1}{r_1} + \dots + \frac{1}{r_k} = \frac{1}{r} \leq 1,$$

avec  $k = N - 1$ ,  $r_1 = \dots = r_k = N - 1$ , de sorte que

## 5 - Espace de Sobolev dans un ouvert régulier et non régulier.

### 5.1. - Compléments.

On a  $W_0^{1,p} \subset W^{1,p}$ ,  $1 \leq p < \infty$  et

**Théorème.** Pour tout  $F \in (W^{1,p})'$  il existe  $f_j \in L^{p'}$ ,  $0 \leq j \leq N$ , telles que

$$\forall v \in W^{1,p} \quad \langle F, v \rangle = \int f_0 v + \sum_i \int f_i \partial_i v,$$

et  $\|F\|_{(W^{1,p})'} = \max\{\|f_j\|, 0 \leq j \leq N\}$ .

### 5.2 - Théorème de trace.

**Théorème 2.1.** Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^N$  de classe  $C^2$ . Pour tout  $p \in [1, \infty]$ , il existe un opérateur linéaire bornée de trace  $\gamma : W^{1,p}(\Omega) \rightarrow L^p(\partial\Omega)$  tel que pour une constant  $C \in (0, \infty)$  on ait:

- (i)  $\forall u \in W^{1,p}(\Omega)$  on a  $\gamma u \in L^p(\partial\Omega)$  et  $\|\gamma u\|_{L^p(\partial\Omega)} \leq C \|u\|_{W^{1,p}(\Omega)}$ ,
- (ii)  $\forall u \in C_c^1(\bar{\Omega})$  on a  $\gamma u = u|_{\partial\Omega}$ .

**Théorème 2.2.** Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^N$  de classe  $C^2$  et  $p \in [1, \infty]$ . Pour tout  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  il existe une (unique) fonction  $\gamma u \in L^p(\partial\Omega)$  vérifiant pour tout  $\varphi \in C_c^1(\bar{\Omega})$  et  $\beta \in C^1(\mathbb{R}) \cap W^{1,\infty}(\mathbb{R})$ :

$$\int_{\Omega} \operatorname{div}(\beta(u) n \varphi) dx = \int_{\partial\Omega} \beta(\gamma u) \varphi d\sigma.$$

### 5.3 - Théorème de prolongement

**Théorème 3.1.** Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^N$  de classe  $W^{2,\infty}$  au sens où il existe une fonction  $\delta : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  de "distance signée" au bord telle que

$$\delta \in W^{2,\infty}(\mathbb{R}^N), \quad \Omega := \{x \in \mathbb{R}^N, \delta(x) < 0\}, \quad \partial\Omega := \{x \in \mathbb{R}^N, \delta(x) = 0\}$$

et

$$n(x) = \nabla\delta(x) \in S^{N-1} \quad \forall x \in \partial\Omega.$$

Pour tout  $p \in [1, \infty]$ , il existe un opérateur linéaire bornée de prolongement  $P : W^{1,p}(\Omega) \rightarrow W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  tel que pour une constant  $C \in (0, \infty)$  on ait:

(i)  $\forall u \in W^{1,p}(\Omega)$  on a  $Pu \in W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  et

$$\|Pu\|_{L^p(\Omega)} \leq C \|u\|_{L^p(\mathbb{R}^N)},$$

$$\|Pu\|_{W^{1,p}(\Omega)} \leq C \|u\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^N)}.$$

(ii)  $\forall u \in W^{1,p}(\Omega)$  on a  $Pu|_{\Omega} = u$ .

• On a d'une part en écrivant

$$\delta(y) = \delta(x) + (y-x) \cdot \nabla\delta(x) + \frac{1}{2} \int_0^1 D^2\delta(z_t) (y-x, y-x) dt$$

au point  $y = x - \varepsilon n(x)$

$$\delta(x - \varepsilon n(x)) = \delta(x) - \varepsilon \|n(x)\|^2 + \eta_\varepsilon(x), \quad \|\eta_\varepsilon\|_{L^\infty} \leq C \varepsilon^2$$

où on peut prendre  $C := \|D^2\delta\|_{L^\infty} \|n\|_{L^\infty}^2 < \infty$ .

• On définit

$$\Omega_\varepsilon := \{x \in \mathbb{R}^N, \text{dist}(x, \Omega) < \varepsilon\}.$$

En prenant  $\varepsilon > 0$  assez petit, on a

$$\|n(x)\|^2 \geq 3/4, \quad \delta(x) \leq 1/(4C) \quad \text{pour tout } x \in \Omega_\varepsilon \setminus \bar{\Omega}.$$

• On en déduit que

$$\delta(x - 2\delta(x)n(x)) \leq C\delta(x)^2 - \frac{1}{2}\delta(x) < 0 \quad \forall x \in \Omega_\varepsilon \setminus \bar{\Omega}.$$

• On définit  $H(x) := x - 2\delta(x)n(x)$ . On a  $H \in C^1(\mathbb{R}^N, \mathbb{R}^N)$  et  $H(x) = x$  pour  $x \in \delta\Omega$ . De plus,  $DH(x) = Id - 2n(x) \otimes n(x) - 2\delta(x)D^2\delta(x)$ . On observe que  $DH(x) = Id - 2n(x) \otimes n(x)$  pour  $x \in \partial\Omega$  ce qui implique  $DH(x)$  inversible. En effet, les valeurs propres  $\lambda$  de  $DH(x)$  satisfont  $|\lambda| \geq 1$  en tout point  $x \in \partial\Omega$ . En effet, s'il existe  $\eta \in \mathbb{R}^N$ ,  $|\eta| = 1$ , tel que  $\eta - 2n(n \cdot \eta) = \lambda\eta$ , alors en prenant le produit scalaire de ce vecteur avec  $n$  et  $\eta$  on obtient

$$(1 - \lambda)n \cdot \eta = 2n \cdot \eta, \quad 1 - \lambda = 2(n \cdot \eta)^2,$$

d'où la conclusion. Par l'hypothèse de régularité on a que les valeurs propres de  $DH(x)$  sont supérieures en valeurs absolue à  $1/2$  sur un voisinage de la forme  $A := \{x \in \mathbb{R}^N; |\delta(x)| < \varepsilon\}$  avec  $\varepsilon > 0$ . Par le théorème d'inversion locale, cela implique que  $H$  est localement un difféomorphisme au voisinage de tout point du bord.

Soit  $\chi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$  telle que  $\chi \equiv 1$  sur  $\bar{\Omega}$ ,  $\text{supp } \chi \subset \Omega_\varepsilon$ . On définit la fonction  $\bar{u}$  par

$$\bar{u}(x) := u(I(x))\chi(x), \quad I(x) = x - 2\delta^+(x)n(x)$$

Alors  $\bar{u} \in W^{1,p}(\mathbb{R}^N)$  et il existe une constante (indep de  $u$ ) telle que

$$\|\bar{u}\|_{L^p(\mathbb{R}^N)} \leq C \|u\|_{L^p(\Omega)}, \quad \|\bar{u}\|_{W^{1,p}(\mathbb{R}^N)} \leq C \|u\|_{W^{1,p}(\Omega)}.$$

En effet, on a par exemple,

$$\nabla \bar{u}(x) = \nabla(u(I(x))) DI(x) \chi(x) + u(I(x)) \nabla \chi(x)$$

Alors

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla \bar{u}|^p dx &\leq \int_{\Omega} |\nabla \bar{u}|^p dx + C \int_{\Omega_\varepsilon \setminus \Omega} (|\nabla(u(I(x)))|^p + |u(I(x))|^p) |\text{jac}(I(x))| dx \\ &\leq (1+C) \int_{\Omega} (|\nabla u|^p + |u|^p) dx. \end{aligned}$$

**Remarque.** Une autre preuve (plus compliquée et finalement équivalente) suerait de définir  $H : \Omega_\varepsilon \rightarrow \Omega$  de la manière suivante: pour  $x \in \mathbb{R}^N$  et  $t \in \mathbb{R}$  on note  $\Phi_t : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$  l'application flot définie par  $\Phi_t(x) = X(t)$  où  $X$  est la solution de l'équation différentielle

$$X'(t) = -n(X(t)), \quad X(0) = x,$$

on pose alors  $H(x) = \Phi_{2\delta(x)}(x)$  si  $x \in \Omega_\varepsilon \setminus \Omega$  et  $H(x) = x$  si  $x \in \Omega$ . On montre alors que  $H$  est bijective de  $\Omega_\varepsilon \setminus \Omega$  sur son image  $\mathcal{O} \subset \Omega$ .

**Théorème 3.2.** Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^N$  de classe  $C^3$ . Pour tout  $u \in W^{1,p}(\Omega)$ , il existe une suite  $(u_n)$  de  $C_c^1(\mathbb{R}^N)$  telle que  $u_n|_\Omega \rightarrow u$  dans  $W^{1,p}(\Omega)$ .

## 6 - Equations elliptiques linéaires (selon Gilbarg-Trudinger)

Les équations elliptiques

$$Lu := -a_{ij} \partial_{ij}^2 u + b_i \partial_i u + cu = f$$

avec  $a_{ij} \xi_i \xi_j \geq \nu |\xi|^2$ ,  $\forall \xi \in \mathbb{R}^N$ ,  $\nu > 0$  (on utilise ici la convention (de Einstein) de sommation des indices répétés) jouissent de deux propriétés remarquables:

- (i) *régularisation*:  $u$  possède localement deux crans de régularité de plus que  $f$  lorsqu'on mesure cela dans de bons espaces (espace de Holder  $C^{k,\alpha}$ ,  $0 < \alpha < 1$ , espace de Sobolev  $W^{k,p}$ ,  $1 < p < \infty$ ) et si les coefficients  $a, b, c$  possèdent une régularité suffisante. Cette régularité est "globale" si  $\partial\Omega$  possède la régularité requise.
- (ii) *principe du maximum (faible et fort)*. Typiquement, le PM faible dit

$$Lu \geq 0 \text{ } \Omega, \quad u \geq 0 \text{ } \partial\Omega, \quad c \geq 0 \text{ } \Omega, \quad \Rightarrow \quad u \geq 0 \text{ } \Omega$$

et le PM fort dit

$$Lu \geq 0 \text{ } \Omega, \quad u \geq 0 \text{ } \Omega \quad \Rightarrow \quad u > 0 \text{ } \Omega \text{ ou } u \equiv 0 \text{ } \Omega.$$

Le principe du maximum s'obtient dans différents cadres:

- (a) grâce à la formule de la moyenne pour l'opérateur de Laplace (cadre régulier, continu ou  $L^1$ ) (;
- (b) théorie des solutions classiques  $C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$  (à l'aide de fonctions barrières) [Hopf1950, ...];
- (c) théorie des solutions faibles  $H^1$  pour les opérateurs sous forme divergence (à l'aide de bons multiplicateurs et de l'inégalité de Sobolev) [régularité: De Giorgi57, Nash58, Morrey59, Stampacchia60, ...; Harnack: Moser61, Serrin64, Trudinger67, ...];
- (d) théorie des solutions fortes  $W^{2,p}$  [Aleksandrov60, Bakelman61, Pucci66, Krylov&Safonov79]

La théorie de régularisation se fait également dans plusieurs cadres



(e) théorie (existence) Hilbertienne de Hilbert[1900], Lebesgue[1907], Friedrichs[1944], Garding[1953] à partir de la formulation variationnelle et régularité de la solution (par quotients différentiels, par exemple) [Friedrichs1953, Browder1954, Lax1955, Nirenberg1953];

(f) théorie de régularité Holderienne de Schauder [1930] à partir de formule intégrale (théorie du potentiel) et des arguments de perturbation;

(g) théorie de régularité  $W^{2,p}$  à partir de la formule intégrale (singulière [Calderon&Zygmund1952, Stein1970]) qui repose sur la théorie plus ancienne (cas de la dimension 1 de Riesz (décomposition en cubes) et d'interpolation de Marcinkiewicz[1939];

(h) le principe du maximum permet de retrouver certains résultats de régularité [Brandt1969]

Les preuves d'existence s'obtient

(i) Perron (solutions  $C(\bar{\Omega}) \cap C^2(\Omega)$  pour données au bord continues)

(j) Méthode de continuation (si existence, par exemple explicite, dans un cas particulier, alors existence le long d'un segment si bornes a priori uniforme)

(k) Méthode variationnelle

Bernstein ?

Dans ce paragraphe on considère l'opérateur elliptique

$$L u = -\Delta u + b \cdot \nabla u + c u,$$

défini pour  $u \in H^1(\Omega)$  par la relation

$$\langle L u, v \rangle = \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla u + v b \cdot \nabla u + c v u \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

**Theorème 6.1. (PM\*).** On suppose  $c \geq 0$  dans  $\Omega$ . Alors

$$L u \geq 0, \quad u \in H_0^1(\Omega) \quad \text{implique} \quad u \geq 0 \text{ dans } \Omega.$$

**Extension 6.2. (PM\*).** On suppose  $c \geq 0$  dans  $\Omega$ . Alors

$$L u \geq 0, \quad u \in H^1(\Omega) \quad \text{implique} \quad \min_{\Omega} u \geq \min_{\partial\Omega} (u \wedge 0).$$

*Preuve du Theorème 6.1.* • On suppose  $b \equiv 0$ . On choisit  $v = u^-$ . Alors par hypothèse

$$-\int_{\Omega} |\nabla u^-|^2 + c (u^-)^2 \geq 0,$$

ce qui implique  $u^- \equiv 0$  et donc  $u \geq 0$ .

• On ne suppose plus  $b \equiv 0$ . On suppose par l'absurde que  $\min_{\Omega} u < 0$ . Pour  $k$  tel que  $\min_{\Omega} u < k < 0$  on choisit  $v = (u - k)^-$ . Comme  $\nabla v = -\nabla u \mathbf{1}_{u < k}$ , on a

$$-\int_{\Omega} |\nabla v|^2 + v b \cdot \nabla v + c v^2 \geq 0.$$

On en déduit

$$\|\nabla v\|_{L^2}^2 \leq \|b\|_{L^\infty} \|v \mathbf{1}_A\|_{L^2} \|\nabla v\|_{L^2}, \quad A := \text{supp } \nabla v,$$

et donc par l'inégalité de Sobolev et inégalité de Holder (pour  $N \geq 3$ , à modifier lorsque  $N \leq 2$ )

$$C_{\Omega} \|v\|_{L^{2^*}} \leq \|b\|_{L^\infty} \|v \mathbf{1}_A\|_{L^2} \leq \|b\|_{L^\infty} \|v\|_{L^{2^*}} \text{mes}(A)^\theta,$$

avec  $\theta > 0$ . En conclusion, on a démontré que pour une constante  $\kappa > 0$  (indépendante de  $k$ ), on a

$$\forall k > \min_{\Omega} u \quad \text{mes}(\text{supp} \nabla u \cap \{u < k\}) \geq \kappa.$$

En passant à la limite  $k \rightarrow \min_{\Omega} u$ , on obtient  $\text{mes}(\text{supp} \nabla u \cap \{u = \min_{\Omega} u\}) \geq \kappa$ , ce qui contredit le fait que  $\nabla u = 0$  sur les courbes de niveaux de  $u$ . On n'a donc pas  $\min_{\Omega} u < 0$ .  $\square$