

**Examen du 23 mai 2016**  
**“Optimisation et programmation dynamique”**  
 Durée 2h - Calculatrice et documents non autorisés

**Exercice 1.** On cherche à résoudre le problème :

$$(\mathcal{P}) \quad \min \{x(y - 1) \text{ où } (x, y) \in \mathbb{R}^2, 0 \leq x \leq y\}.$$

1. Montrer que la valeur du minimum est négative ou nulle.
2. En déduire que le problème admet au moins une solution.
3. Calculer la ou les solutions du problème.

**Exercice 2.** On considère le problème de contrôle optimal en temps discret

$$\sup \left\{ \sum_{n=0}^{N-1} L(x_n, x_{n+1}), \begin{array}{l} (x_n)_{n=0, \dots, N} \in [0, 1]^{N+1}, x_0 = x, \\ x_{n+1} \in [0, x_n] \forall n = 0, \dots, N-1 \end{array} \right\}$$

où  $N \in \mathbb{N}^*$ ,  $x \in [0, 1]$  sont fixés et où  $L$  est définie par

$$L(x, y) = \sqrt{x-y} + \sqrt{y} \quad \text{si } 0 \leq y \leq x \leq 1.$$

En utilisant le principe de programmation dynamique, montrer que la valeur  $V(t, x)$  du problème s'écrit sous la forme  $V(t, x) = \alpha_t \sqrt{x}$  où l'on donnera  $\alpha_N$  et où l'on écrira une relation de récurrence entre  $\alpha_t$  et  $\alpha_{t+1}$ .

**Exercice 3.** On considère un problème général de calcul des variations

$$(\mathcal{P}) \quad \begin{array}{l} \min \\ u \in \mathcal{C}^1([a, b]), \\ u(a) = \alpha, u(b) = \beta \end{array} \int_a^b L(t, u(t), u'(t)) dt$$

où  $a, b, \alpha, \beta$  sont des réels donnés, avec  $a < b$  et où  $L : [a, b] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  est de classe  $\mathcal{C}^2$ . On rappelle que toute minimum  $\bar{u}$  de ce problème vérifie l'équation d'Euler-Lagrange :

$$(\mathcal{E}) \quad \frac{d}{dt} [L_\xi(t, \bar{u}(t), \bar{u}'(t))] = L_\eta(t, \bar{u}(t), \bar{u}'(t)), \quad \bar{u}(a) = \alpha, \bar{u}(b) = \beta,$$

où on note, pour toute fonction  $L = L(t, \eta, \xi)$ ,  $L_\xi = \frac{\partial L}{\partial \xi}$ ,  $L_\eta = \frac{\partial L}{\partial \eta}$  et  $L_t = \frac{\partial L}{\partial t}$ .

L'objet de cet exercice est d'étudier la réciproque à cette question. Rappelons que, si  $(\eta, \xi) \rightarrow L(t, \eta, \xi)$  est une fonction convexe pour tout  $t \in [a, b]$ , alors la réciproque est vraie : toute solution  $\bar{u} \in \mathcal{C}^1([a, b])$  de l'équation  $(\mathcal{E})$  est solution de  $(\mathcal{P})$ .

1. On suppose qu'il existe une fonction  $\Phi : [a, b] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , de classe  $\mathcal{C}^3$ , telle que  $\Phi(a, \alpha) = \Phi(b, \beta)$  et telle que la fonction

$$\tilde{L}(t, \eta, \xi) = L(t, \eta, \xi) + \Phi_\eta(t, \eta)\xi + \Phi_t(t, \eta)$$

vérifie :  $(\eta, \xi) \rightarrow \tilde{L}(t, \eta, \xi)$  est une fonction convexe pour tout  $t \in [a, b]$ .

i) Montrer d'abord que toute solution  $\bar{u} \in \mathcal{C}^1([a, b])$  de l'équation  $(\mathcal{E})$  est solution de l'équation d'Euler-Lagrange associée à  $\tilde{L}$ .

ii) Vérifier que, pour toute fonction  $u \in \mathcal{C}^1$  telle que  $u(a) = \alpha$ ,  $u(b) = \beta$ , on a

$$\int_a^b L(t, u(t), u'(t)) dt = \int_a^b \tilde{L}(t, u(t), u'(t)) dt.$$

iii) En déduire que toute solution  $\bar{u} \in \mathcal{C}^1([a, b])$  de l'équation  $(\mathcal{E})$  est minimum de  $(\mathcal{P})$ .

2. On considère à *partir de maintenant* le cas où  $L(t, \eta, \xi) = \frac{1}{2}(\xi^2 - \lambda^2 \eta^2)$ , où  $\lambda \in ]0, \pi[$  est un paramètre réel fixé et où  $a = 0$ ,  $b = 1$  et  $\alpha = \beta = 0$ .

Trouver la solution  $\bar{u}$  de l'équations d'Euler-Lagrange  $(\mathcal{E})$ .

3. On suppose toujours que  $\lambda \in ]0, \pi[$ . En appliquant la première question avec  $\Phi(t, \eta) = \frac{\lambda}{2} \eta^2 \tan[\lambda(t - 1/2)]$  (où  $\theta \rightarrow \tan(\theta)$  désigne la fonction tangente), montrer que la solution trouvée dans la question précédente est une solution du problème  $(\mathcal{P})$ .

4. En déduire l'inégalité de Wirtinger :

$$\int_0^1 (u'(t))^2 dt \geq \pi^2 \int_0^1 (u(t))^2 dt \quad \text{pour tout } u \in \mathcal{C}^1([0, 1]) \text{ avec } u(0) = u(1) = 0.$$

5. Montrer que, pour  $\lambda > \pi$ , on a

$$\inf_{\substack{u \in \mathcal{C}^1([0, 1]), \\ u(0) = 0, u(1) = 0}} \int_0^1 L(t, u(t), u'(t)) dt = -\infty.$$

**Barème indicatif :** Exercice 1 = 5 points, Exercice 2 = 5 points, Exercice 3 = 10 points.