

# Feuille d'exercices n°9

## Corrigé

### Exercice 1

1. Si on identifie  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  à  $\mathbb{R}^{n^2}$ , le déterminant est une application polynomiale. Elle est donc différentiable en tout point et même de classe  $\mathcal{C}^\infty$ .

2. Soient  $i, j \in \{1, \dots, n\}$ . Soit  $E_{i,j}$  la matrice dont tous les coefficients sont nuls sauf celui qui est situé sur la  $i$ -ème ligne et la  $j$ -ème colonne, qui vaut 1.

Pour tout  $h \in \mathbb{R}$ ,  $\det(\text{Id} + hE_{i,j}) = 1$  si  $i \neq j$  et  $\det(\text{Id} + hE_{i,j}) = 1 + h$  si  $i = j$ .

On a donc  $D \det(\text{Id}).E_{i,j} = \delta_{i,j}$ . Pour toute matrice  $M$ , on doit donc avoir  $D \det(\text{Id}).M = \sum_{i,j} M_{i,j} D \det(\text{Id}).E_{i,j} = \sum_i M_{i,i} = \text{Tr}(M)$ .

3.  $\det(M_0 + H) = \det(M_0) \det(\text{Id} + M_0^{-1}H) = \det(M_0)(1 + \text{Tr}(M_0^{-1}H) + o(M_0^{-1}H)) = \det(M_0) + \det(M_0)\text{Tr}(M_0^{-1}H) + o(H)$ .

Donc  $D \det(M_0).H = \det(M_0)\text{Tr}(M_0^{-1}H)$ .

4. Pour  $M_0$  inversible, on vient de voir que, pour toute  $H$ ,  $D \det(M_0).H = \det(M_0)\text{Tr}(M_0^{-1}H) = \text{Tr}({}^t\text{Com}(M_0)H)$ .

Comme  $\det$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty$  (d'après la première question) et comme l'ensemble des matrices inversibles est dense dans l'ensemble des matrices, cette égalité est vraie, par densité, pour toutes les matrices  $M_0$ , inversibles ou non.

### Exercice 2

1.  $x \rightarrow \langle x, x \rangle = \|x\|^2$  est une application différentiable :  $\langle x + h, x + h \rangle = \langle x, x \rangle + 2\langle x, h \rangle + o(h)$  pour tout  $x \in H$ .

Puisque l'application  $\sqrt{\cdot}$  est dérivable sur  $\mathbb{R}_+$ , l'application  $x \rightarrow \|x\|$  est dérivable (par composition) en tout  $x \neq 0$ .

En revanche,  $\|\cdot\|$  n'est pas dérivable en 0 : en effet, pour tout  $h \neq 0$ ,  $\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{\|th\|}{t} = \|h\| \neq -\|h\| =$

$$\lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{\|th\|}{t}.$$

2.  $\|(x_1, x_2)\|_1 = |x_1| + |x_2|$

L'application  $|\cdot|$  est dérivable sur  $\mathbb{R}^*$  donc  $\|\cdot\|_1$  est dérivable en tout  $(x_1, x_2)$  tel que  $x_1 \neq 0, x_2 \neq 0$ .

Montrons que, pour tout  $x_2$ ,  $\|\cdot\|_1$  n'est pas différentiable en  $(0, x_2)$ . En effet,  $\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{\|(t, x_2)\|_1 - \|x_2\|}{t} =$

$$1 \neq -1 = \lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{\|(t, x_2)\|_1 - \|x_2\|}{t}.$$

De même, pour tout  $x_1$ ,  $\|\cdot\|_1$  n'est pas différentiable en  $(x_1, 0)$ .

L'application  $\|\cdot\|_1$  est donc différentiable sur  $\mathbb{R}^2 - ((\{0\} \times \mathbb{R}) \cup (\mathbb{R} \times \{0\}))$ .

3. Dans cette question, on note  $D$  la différentielle, pour éviter les confusions avec la distance  $d$ . Supposons par l'absurde que  $d$  est différentiable sur  $\Omega^2$ . Pour tout  $x \in \Omega$ ,  $(x, x)$  est un point où  $d$  atteint un minimum local. On doit donc avoir  $Dd(x, x) = 0$  pour tout  $x \in \Omega$ .

Soit  $x_0 \in \Omega$  quelconque. Soit  $u \in E - \{0\}$  tel que  $x_0 + tu \in \Omega$  pour tout  $t \in [0; 1]$  (tout  $u$  de norme assez petite convient, puisque  $\Omega$  est ouvert). Définissons  $\phi : [0; 1] \rightarrow \mathbb{R}$  l'application telle que  $\phi(t) = d(x_0, x_0 + tu)$ .

Pour tout  $t_0 \in [0; 1[$  et tout  $h$  assez petit,  $|\phi(t_0 + h) - \phi(t_0)| = |d(x_0, x_0 + t_0u) - d(x_0, x_0 + t_0u + hu)| \leq d(x_0 + t_0u, x_0 + t_0u + hu)$ .

Puisque  $d(x_0 + t_0u, x_0 + t_0u + hu) = d(x_0 + t_0u, x_0 + t_0u) + Dd(x_0 + t_0u, x_0 + t_0u).(hu) + o(h) = o(h)$ , l'application  $\phi$  est dérivable en  $t_0$  de dérivée nulle.

L'application  $\phi$  est donc de dérivée nulle en tout point. C'est une fonction constante. Donc  $d(x_0, x_0 + u) = 0$ . C'est en contradiction avec le fait que  $d$  est séparante.

### Exercice 3

1. Lorsque  $h \in \mathbb{R}$  tend vers 0 :  $f((1+h)x) = f(x) + df(x).(hx) + o(h) = f(x) + hdf(x).x + o(h)$ . Or  $f((1+h)x) = (1+h)^k f(x) = (1+kh + o(h))f(x) = f(x) + h(kf(x)) + o(h)$ .

Par unicité du développement limité,  $df(x).x = kf(x)$ .

$f(tx + u) = f(tx) + df(tx).u + o(u)$

De plus,  $f(tx + u) = f(t(x + u/t)) = t^k f(x + u/t) = t^k(f(x) + df(x).(u/t) + o(u)) = f(tx) + t^{k-1}df(x).u + o(u)$ .

Par unicité de la différentielle, on a donc  $df(tx) = t^{k-1}df(x)$ .

2. On procède par récurrence sur  $k$ .

Pour  $k = 0$ , c'est vrai : pour tout  $x \in E$  et tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $f(tx) = f(x)$ . Pour  $t = 0$ , cela implique que, pour tout  $x$ ,  $f(x) = f(0)$ .

Si c'est vrai pour  $k - 1$ , démontrons-le pour  $k$ . Si  $f$  est homogène de degré  $k$  et de classe  $\mathcal{C}^k$ ,  $df$  est homogène de degré  $k - 1$  et de classe  $\mathcal{C}^{k-1}$ , d'après la deuxième inégalité de la première question (cette égalité est aussi valable en  $t = 0$ , par continuité).

On a donc, pour tout  $x$ ,  $df(x) = \frac{1}{(k-1)!}df^{(k)}(0)(x, \dots, x)$ , par hypothèse de récurrence.

D'après la première question, cela implique, pour tout  $x \neq 0$ ,  $f(x) = \frac{1}{k}df(x).x = \frac{1}{k!}df^{(k)}(0)(x, \dots, x)$ . C'est aussi vrai si  $x = 0$ , par continuité.

3. Soit  $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une application continue et  $2\pi$ -périodique telle que  $\phi(x + \pi) = -\phi(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ .

L'application  $f : \mathbb{R}^2 \approx \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$  telle que  $f(\rho e^{i\theta}) = \rho\phi(\theta)$  est une application homogène de degré 1.

1. Pourtant, elle n'est pas nécessairement linéaire.

### Exercice 4

1. Montrons d'abord que le minimum est atteint.

Soit  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  quelconque. Soit  $R > 0$  tel que, pour tout  $x$  tel que  $\|x\| > R$ ,  $f(x) > f(x_0)$ . Soit  $m$  le minimum de  $f$  sur  $\overline{B}(0, R)$ . Il est atteint car la convexité de  $f$  implique sa continuité. C'est aussi le minimum sur tout  $\mathbb{R}^n$ .

Montrons maintenant que le point auquel le minimum est atteint est unique.

Supposons par l'absurde que le minimum est atteint en deux points distincts  $x_0$  et  $x_1$ . Alors, comme  $f$  est strictement convexe,  $f\left(\frac{x_0+x_1}{2}\right) < \frac{f(x_0)+f(x_1)}{2} = \min f$ . C'est absurde.

2. a)

$$\begin{aligned}
f(x_{n+1}) - f(x_n) &= \int_0^1 \langle \nabla f(x_n + t(x_{n+1} - x_n)), x_{n+1} - x_n \rangle dt \\
&= \int_0^1 \langle \nabla f(x_n), x_{n+1} - x_n \rangle dt \\
&\quad + \int_0^1 \langle \nabla f(x_n + t(x_{n+1} - x_n)) - \nabla f(x_n), x_{n+1} - x_n \rangle dt \\
&\leq \int_0^1 \langle \nabla f(x_n), x_{n+1} - x_n \rangle dt + \int_0^1 tL \|x_{n+1} - x_n\|^2 dt \\
&= \langle \nabla f(x_n), x_{n+1} - x_n \rangle + \frac{L}{2} \|x_{n+1} - x_n\|^2 \\
&= -\alpha \left(1 - \frac{L\alpha}{2}\right) \|\nabla f(x_n)\|^2
\end{aligned}$$

b) La fonction  $f$  étant convexe, on a, pour tous  $y_1, y_2$ ,  $f(y_1) - f(y_2) \geq \langle \nabla f(y_2), y_1 - y_2 \rangle$ . Pour  $y_1 = x^*$  et  $y_2 = x_n$ , on obtient  $f(x_n) \leq f(x^*) + \langle \nabla f(x_n), x_n - x^* \rangle$ .

$$\begin{aligned}
f(x_{n+1}) &\leq f(x_n) - \|\nabla f(x_n)\|^2 \alpha \left(1 - \frac{L\alpha}{2}\right) \\
&\leq f(x_n) - \frac{\alpha}{2} \|\nabla f(x_n)\|^2 \\
&\leq f(x^*) + \langle \nabla f(x_n), x_n - x^* \rangle - \frac{\alpha}{2} \|\nabla f(x_n)\|^2 \\
&= f(x^*) + \frac{1}{2\alpha} (2\alpha \langle \nabla f(x_n), x_n - x^* \rangle - \alpha^2 \|\nabla f(x_n)\|^2) \\
&= f(x^*) + \frac{1}{2\alpha} (2 \langle x_n - x_{n+1}, x_n - x^* \rangle - \|x_n - x_{n+1}\|^2) \\
&= f(x^*) + \frac{1}{2\alpha} (\|x_n - x^*\|^2 - \|x_{n+1} - x^*\|^2)
\end{aligned}$$

c) Puisque, pour tout  $n$ ,  $f(x_{n+1}) - f(x^*) \leq \frac{1}{2\alpha} (\|x_n - x^*\|^2 - \|x_{n+1} - x^*\|^2)$  :

$$\sum_{n=1}^N (f(x_n) - f(x^*)) \leq \frac{1}{2\alpha} (\|x_0 - x^*\|^2 - \|x_N - x^*\|^2) \leq \frac{\|x_0 - x^*\|^2}{2\alpha}$$

Puisque  $(f(x_n))_n$  est une suite décroissante (d'après la question a)), cela donne, pour tout  $N \geq 1$  :

$$f(x_N) - f(x^*) \leq \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N (f(x_n) - f(x^*)) \leq \frac{1}{2N\alpha} \|x_0 - x^*\|^2$$

3. a) Notons  $g(x) = f(x) - \frac{m}{2} \|x\|^2$ . Cette fonction est de classe  $\mathcal{C}^1$  (puisque  $f$  l'est) et vérifie  $\nabla g(x) = \nabla f(x) - mx$ .

Puisque  $g$  est convexe, on a, pour tous  $x, y$  :

$$g(y) - g(x) \geq \langle \nabla f(x) - mx, y - x \rangle = \langle \nabla f(x), y - x \rangle - m\langle x, y - x \rangle$$

On obtient donc :

$$f(y) - f(x) \geq \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{m}{2}\|y\|^2 - \frac{m}{2}\|x\|^2 - m\langle x, y - x \rangle = \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{m}{2}\|x - y\|^2$$

b) D'après la question a),  $\langle \nabla f(x_n), x_n - x^* \rangle \geq f(x_n) - f(x^*) + \frac{m}{2}\|x_n - x^*\|^2 \geq \frac{m}{2}\|x_n - x^*\|^2$ .  
Donc :

$$\begin{aligned} \|x_{n+1} - x^*\|^2 &= \|x_n - x^*\|^2 - 2\alpha \langle \nabla f(x_n), x_n - x^* \rangle + \alpha^2 \|\nabla f(x_n)\|^2 \\ &\leq \|x_n - x^*\|^2 - m\alpha \|x_n - x^*\|^2 + \alpha^2 \|\nabla f(x_n)\|^2 \end{aligned}$$

Puisque  $\nabla f$  est  $L$ -lipschitzienne et  $\nabla f(x^*) = 0$ , on a, pour tout  $n$ ,  $\|\nabla f(x_n)\| \leq L\|x_n - x^*\|$ .  
On obtient donc l'inégalité :

$$\|x_{n+1} - x^*\|^2 \leq (1 - m\alpha + L^2\alpha^2)\|x_n - x^*\|^2$$

Si  $\alpha$  est suffisamment petit pour que  $1 - m\alpha + L^2\alpha^2 < 1$ , on a, pour tout  $n$  :

$$\|x_{n+1} - x^*\| \leq c\|x_n - x^*\|$$

avec  $c = \sqrt{1 - m\alpha + L^2\alpha^2}$ .

Par récurrence, cela implique bien l'inégalité demandée pour tout  $n$ .

### Exercice 5

1. a) Supposons que deux éléments,  $I$  et  $I'$ , vérifient cette équation. Alors  $l(I) = l(I')$  pour toute  $l \in E'$ .

D'après le théorème de Hahn-Banach, il existe  $l \in E'$  telle que  $\|l\| = 1$  et  $l(I - I') = \|I - I'\|$ .  
L'égalité  $l(I - I') = 0$  pour toute  $l$  implique donc  $\|I - I'\| = 0$ , c'est-à-dire  $I = I'$ .

b) Soit  $l \in E'$  telle que  $\|l\| = 1$  et  $l(I) = \|I\|$  (une telle forme linéaire existe d'après le théorème de Hahn-Banach).

Alors  $\|I\| = l(I) = \int l \circ f(x) d\mu(x) \leq \int \|f(x)\| d\mu(x)$ .

2.

**Lemme 5.1.** *Si l'image de  $f$  est incluse dans un espace vectoriel de dimension finie et  $f$  est bornée, alors  $\int f(x) d\mu(x)$  est bien définie.*

*Démonstration.* Si l'espace vectoriel est de dimension 1, c'est vrai. En effet, on a alors  $f(x) = \phi(x)e$  pour une certaine fonction  $\phi : X \rightarrow \mathbb{R}$  et un certain  $e \in E$ . La fonction  $\phi$  est mesurable et bornée, à images dans  $\mathbb{R}$ , donc elle est intégrable sur  $X$ . La fonction  $f$  est alors également intégrable et :

$$\int_X f(x) d\mu(x) = \left( \int_X \phi(x) dx \right) e$$

Quitte à décomposer  $f$  sur une base de son image, on peut se ramener du cas de la dimension finie au cas de la dimension 1. □

**Lemme 5.2.** *Si  $f$  est d'image précompacte, alors il existe une suite  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de fonctions mesurables telles que  $\|f - f_n\|_\infty \rightarrow 0$  et, pour tout  $n$ , l'image de  $f_n$  est incluse dans un sous-espace vectoriel de  $E$  de dimension finie.*

*Démonstration.* Soit  $n \in \mathbb{N}$ . Soient  $y_1, \dots, y_m$  tels que :

$$f(X) \subset \bigcup_i B(y_i, 2^{-n})$$

De tels  $y_i$  existent puisque  $f(X)$  est précompacte.

On pose, pour tout  $x \in X$  :

$$f_n(x) = \frac{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|) y_i}{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|)}$$

Cette application est bien définie et continue.

Son image est incluse dans  $\text{Vect} \{y_1, \dots, y_m\}$ , donc dans un sous-espace de dimension finie.

De plus, pour tout  $x$ ,  $\|f(x) - f_n(x)\| < 2^{-n}$ . En effet, pour tout  $i$ ,  $\max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|) = 0$  si  $\|f(x) - y_i\| \geq 2^{-n}$ . Donc :

$$\begin{aligned} \|f_n(x) - f(x)\| &= \frac{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|) (y_i - f(x))}{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|)} \\ &\leq \frac{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|) \|y_i - f(x)\|}{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|)} \\ &< 2^{-n} \left( \frac{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|)}{\sum_i \max(0, 2^{-n} - \|f(x) - y_i\|)} \right) \\ &= 2^{-n} \end{aligned}$$

La suite  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  définie par cette méthode vérifie les propriétés demandées. □

Soit  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite comme dans le lemme précédent. Pour tout  $n$ ,  $f_n$  est bornée (car  $f - f_n$  l'est et  $f$  aussi si son image est précompacte).

D'après le premier lemme,  $I_n = \int f_n(x) d\mu(x)$  est donc bien définie pour tout  $n$ . De plus, la suite  $(I_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est de Cauchy, d'après la question 1.b) :

$$\begin{aligned} \|I_n - I_m\| &= \left\| \int (f_n(x) - f_m(x)) d\mu(x) \right\| \leq \int \|(f_n - f_m)(x)\| d\mu(x) \\ &\leq \mu(X) \|f_n - f_m\|_\infty \\ &\leq \mu(X) (\|f_n - f\|_\infty + \|f_m - f\|_\infty) \end{aligned}$$

Cette suite converge donc vers une limite  $I_\infty \in E$ . Montrons que  $I_\infty = \int f(x) d\mu(x)$ .

Pour toute  $l \in E'$ ,  $l(I_\infty) = \lim_{n \rightarrow +\infty} l(I_n)$ .

De plus, pour tout  $n$ ,  $l(I_n) = \int l \circ f_n(x) d\mu(x)$ . La suite  $(l \circ f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge uniformément vers  $l \circ f$  (puisque  $l$  est lipschitzienne et  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge uniformément vers  $f$ ). Comme  $l \circ f_n$  est intégrable pour tout  $n$ ,  $l \circ f$  aussi et :

$$\int l \circ f(x) d\mu(x) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \int l \circ f_n(x) d\mu(x) = \lim_{n \rightarrow +\infty} l(I_n) = l(I_\infty)$$

3. a) L'espace  $c_0$  est fermé dans  $l^\infty$  (par le théorème d'interversion des limites) et on sait qu'un sous-espace fermé d'un espace de Banach est un espace de Banach.

b) Pour toute  $u \in l^1$ , posons  $\phi(u) \in c'_0$  l'application suivante :

$$\forall v \in c_0, \quad \phi(u)(v) = \sum_n u_n v_n$$

L'application  $\phi$  est bien définie et  $\|\phi(u)\| \leq \|u\|_1$  pour tout  $u$ .

De plus, en posant

$$\begin{aligned} v_n^{(N)} &= \text{signe}(u_n) \text{ si } n \leq N \\ &= 0 \text{ si } n > N \end{aligned}$$

on montre que  $\|\phi(u)\| \geq \|u\|_1$ , ce qui implique que  $\|\phi(u)\| = \|u\|_1$  pour tout  $u$ , et donc que  $\phi$  réalise une isométrie vers son image.

Montrons pour conclure que  $\phi$  est surjective.

Soit  $l \in c'_0$ . Trouvons  $u \in l^1$  tel que  $l = \phi(u)$ .

Posons, pour tout  $n$  :

$$\begin{aligned} e_k^{(n)} &= 1 \text{ si } k = n \\ &= 0 \text{ si } k \neq n \end{aligned}$$

Posons, pour tout  $n$ ,  $u_n = l(e^{(n)})$ . Cela définit un élément de  $l^1$ . En effet, pour tout  $N$  :

$$\begin{aligned} \sum_{n \leq N} |u_n| &= l \left( \sum_{n \leq N} \text{signe}(u_n) e^{(n)} \right) \\ &\leq \|l\| \end{aligned}$$

Les formes linéaires  $l$  et  $\phi(u)$  coïncident sur l'ensemble des suites stationnaires en 0. Comme cet ensemble est dense dans  $c_0$ ,  $l = \phi(u)$ .

c) Soit  $l \in c'_0$ . On définit  $\phi$  comme à la question précédente. Il existe  $u \in l^1$  telle que  $l = \phi(u)$ . Alors  $l \circ f(t) = 2^{n+1} u_n$  si  $t \in ]2^{-(n+1)}; 2^{-n}]$ . Donc :

$$\int_0^1 |l \circ f(t)| dt = \sum_n \int_{2^{-(n+1)}}^{2^{-n}} 2^{n+1} |u_n| dt = \sum_n |u_n| < +\infty$$

d) Supposons que  $v = \int_0^1 f(t) dt$  est définie. On définit toujours  $\phi$  comme en b). Alors, pour tout  $n$  :

$$v_n = \phi(e^{(n)})(v) = \int_0^1 \phi(e^{(n)}) \circ f(t) dt = \int_{2^{-(n+1)}}^{2^{-n}} 2^{n+1} dt = 1$$

Donc  $v_n \not\rightarrow 0$  quand  $n \rightarrow +\infty$  et  $v \notin c_0$ .

### Exercice 6

1. Soit  $U$  un ouvert tel que  $|f'(x)| \leq \epsilon$  pour tout  $x \in U$ . On peut écrire  $U = \bigcup_n ]a_n; b_n[$  où les  $]a_n; b_n[$  sont des intervalles ouverts disjoints.

Alors  $\lambda(U) = \sum_n \lambda(]a_n; b_n[)$ .

De plus, pour tout  $n$  et tous  $x, x' \in ]a_n; b_n[$ , d'après l'inégalité des accroissements finis,  $|f(x) - f(x')| \leq \epsilon|x - x'| \leq \epsilon\lambda(]a_n; b_n[)$ . L'image par  $f$  de  $]a_n; b_n[$  est donc un intervalle de diamètre inférieur ou égal à  $\epsilon\lambda(]a_n; b_n[)$ . Ainsi :

$$\lambda(f(U)) \leq \sum_n \lambda(f(]a_n; b_n[)) \leq \sum_n \epsilon\lambda(]a_n; b_n[) = \epsilon\lambda(U)$$

Pour tout  $\epsilon > 0$ , on note  $U_\epsilon = \{x \in \Omega \text{ tq } |f'(x)| < \epsilon\}$ . Il s'agit d'un ouvert de  $\Omega$  contenant l'ensemble des points critiques de  $f$ .

L'ensemble des valeurs critiques de  $f$  est donc inclus dans  $f(U_\epsilon)$  pour tout  $\epsilon$ , ce qui implique qu'il est de mesure au plus  $\epsilon\lambda(U_\epsilon) \leq \epsilon\lambda(\Omega) = \epsilon$ . En faisant tendre  $\epsilon$  vers 0, on trouve bien qu'il est de mesure nulle.

2. a) C'est une conséquence l'inégalité de Taylor-Lagrange, appliquée sur le segment qui joint  $x_0$  et  $x$ .

b) Soit  $\epsilon > 0$ . Posons  $U_\epsilon = \{x \in \Omega \text{ tq } \|d^{(2)}f(x)\| < \epsilon\}$ . On admet qu'il existe  $\{D_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  un ensemble dénombrable de carrés inclus dans  $\Omega$  tels que :

$$U_\epsilon = \bigcup_k D_k \quad \lambda(U_\epsilon) = \sum_k \lambda(D_k)$$

Idee pour la construction des  $D_k$  : on considère l'ensemble  $\mathcal{E}$  des carrés de la forme  $[k_1 2^{-n}; (k_1 + 1)2^{-n}] \times [k_2 2^{-n}; (k_2 + 1)2^{-n}]$ , avec  $k_1, k_2 \in \mathbb{Z}, n \in \mathbb{N}$ . On prend comme  $D_k$  l'ensemble des éléments de  $\mathcal{E}$  qui sont inclus dans  $U_\epsilon$  et qui ne sont pas inclus dans un autre élément de  $\mathcal{E}$  inclus dans  $U_\epsilon$ .

Soient  $k_1, k_2, \dots$  les indices des carrés ayant une intersection non-vide avec  $C_2$ . Puisque  $C_2 \subset U_\epsilon$ , on doit avoir  $C_2 \subset \bigcup_s D_{k_s}$ .

Pour tout  $s$ , il existe  $x_0 \in C_2 \cap D_{k_s}$ . Pour tout  $x \in D_{k_s}$ , d'après la question a), on a alors :

$$|f(x) - f(x_0)| \leq \frac{\|x - x_0\|^2}{2} \sup_{z \in D_{k_s}} \|d^{(2)}f(z)\| \leq \frac{\text{diam}^2(D_{k_s})}{2} \epsilon$$

L'ensemble  $f(D_{k_s})$  est donc inclus dans le segment réel centré en  $f(x_0)$  et de diamètre  $\text{diam}^2(D_{k_s})\epsilon = 2\epsilon\lambda(D_{k_s})$ .

Donc  $\lambda(f(D_{k_s})) \leq 2\epsilon\lambda(D_{k_s})$ .

Donc  $\lambda(f(C_2)) \leq 2\epsilon \sum_s \lambda(D_{k_s}) \leq 2\epsilon\lambda(\Omega) = 2\epsilon$ .

En faisant tendre  $\epsilon$  vers 0, on obtient que  $\lambda(f(C_2)) = 0$ .

3. a)  $dh(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \rho}{\partial x_1}(x_0) & \frac{\partial \rho}{\partial x_2}(x_0) \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  donc  $\det(dh(x_0)) = \frac{\partial \rho}{\partial x_1}(x_0) \neq 0$  et le théorème d'inversion locale indique que  $h$ , restreint à un certain voisinage de  $x_0$ , est un  $C^\infty$ -difféomorphisme vers son image.

b) Si  $x \in C_1$ ,  $\rho(x) = 0$ , puisque  $df(x) = 0$  pour tout  $x \in C_1$ .

c)  $dg(x_1, x_2) = df(h^{-1}(x_1, x_2)) \circ (dh(h^{-1}(x_1, x_2)))^{-1}$  donc, par définition de  $C_1$ ,  $dg(x_1, x_2) = 0$  si  $h^{-1}(x_1, x_2) \in C_1$  (car alors  $df(h^{-1}(x_1, x_2)) = 0$ ).

Puisque  $g'_1(t) = \frac{\partial g}{\partial x_2}(0, t)$ , on a  $g'_1(t) = 0$  si  $h^{-1}(0, t) \in C_1$  (car alors, comme on vient de le voir,  $dg(0, t) = 0$  donc  $\frac{\partial g}{\partial x_2}(0, t) = 0$ ). Donc  $t$  est un point critique de  $g_1$ .

d) Si  $y \in C_1 \cap \mathcal{V}$ ,  $h(y)$  est de la forme  $(0, t)$ , d'après la question b). D'après la question c),  $t$  est un point critique de  $g_1$ . Donc  $f(y) = f(h^{-1}(0, t)) = g_1(t)$  est une valeur critique de  $g_1$ . D'après la question 1., l'ensemble des valeurs critiques de  $g_1$  est de mesure nulle dans  $\mathbb{R}$  ( $g_1$  n'est pas nécessairement définie sur  $]0; 1[$  mais le résultat de la question 1. est en fait vrai pour tout ouvert  $\Omega \subset \mathbb{R}$ ). Donc  $f(C_1 \cap \mathcal{V})$  est de mesure nulle dans  $\mathbb{R}$ .

e) Pour tout  $x \in C_1 - C_2$ , soit  $\mathcal{V}_x$  un voisinage de  $x$  comme dans les questions précédentes, tel que  $\lambda(f(C_1 \cap \mathcal{V}_x)) = 0$ .

Pour tout compact  $K \subset C_1 - C_2$ , il existe un ensemble fini  $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  tel que  $K \subset \bigcup_k C_1 \cap \mathcal{V}_{x_k}$ .

Alors  $\lambda(f(K)) \leq \sum_k \lambda(f(C_1 \cap \mathcal{V}_{x_k})) = 0$ .

Puisque  $\lambda(C_1 - C_2) = \sup_{K \subset C_1 - C_2 \text{ compact}} \lambda(K)$ , on a aussi  $\lambda(C_1 - C_2) = 0$ .

4. Les points critiques de  $f$  sont exactement les éléments de  $C_1$  (car  $df(x) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  est non-surjective si et seulement si elle est nulle). Donc la mesure de l'ensemble des valeurs critiques de  $f$  vaut :

$$\lambda(f(C_1)) \leq \lambda(f(C_1 - C_2)) + \lambda(f(C_2)) = 0$$